

## Daftar Pustaka

- Febrianto, Teguh. 2014. “Fasilitas Teknologi Robotika Di Surabaya” dalam jurnal eDIMENSI Vol 2, No 1 (hlm 23-29).. Surabaya : Universitas Kristen Petra
- Ristekdikti. 2019. Panduan Umum Kontes Robot Indonesia (KRI) Tahun 2019. Jakarta: Ristekdikti
- Sutrisno, Wahyu t. 2010. “Sensor Ping Parallax Sebagai Pengukur Jarak Pada Robot Cerdas Pemadam Api Berbasis Mikrokontroler ATMEGA8535”. Surakarta: Universitas sebelas maret.
- Purwanto, Slamet. 2015. “Rancang Bangun Sistem Robot *Humanoid Soccer* Menggunakan Kamera CMUCAM”. Jember: Universitas Jember
- Utomo, Budi. 2013. “Analisa *Forward* dan *Invers Kinematic* pada Simulator *Arm Robot 5 Derajat Kebebasan*” dalam jurnal JTM Vol 1, No 3 (hlm 11-20). Semarang: Universitas Diponegoro
- Munadi. 2013. “Pergerakan Analisa *Forward Kinematic* pada Simulator *Arm Robot 5 DOF* yang Mengintegrasikan Mikrokontroler *Arduino-Uno* dan *Labview*” dalam jurnal ROTASI Vol 15, No 2 (hlm 37-43). Semarang: Universitas Diponegoro
- Rudy dan Lukas. 2017. Pergerakan Jalan Stabil Robot *Hexapod* di Atas Medan yang Tidak Rata” dalam jurnal TESLA Vol 19, No 2 (hlm 211-220). Jakarta: Universitas Katolik Indonesia Atma Jaya
- Mahapatra, Abhijit. 2012. “Modeling and Simulation of Wave Gait of a Hexapod Walking Robot: A CAD/CAE Approach. India: National Institute of Technology
- Widodo, Yohanes B. 2020. “Sistem Cerdas Pengontrolan Gerak Berbasis *Random Walk* pada Robot Laba-Laba” dalam jurnal *thamrin* Vol 6, No 1 (hlm 48-61). Jakarta: Universitas Respati Indonesia