

## **BAB V**

### ***KESIMPULAN DAN SARAN***

#### **5.1 Kesimpulan**

1. Jarak maksimum transmisi data dari joystick ke Arduino adalah 7 meter tanpa Halangan dan 4 meter jarak transmisi jika terdapat Halangan.
2. Joystick PS2 kurang efektif dalam mengendalikan motor servo sebagai joint dari robot lengan yang menggerakkan nozzle.
3. Robot tidak dapat menyiramkan air dengan jarak yang jauh karena pergerakan lengan robot yang tidak sempurna.
4. Sering terjadi gagal terhubungnya Joystick PS2 ke recievernya

#### **5.2 Saran**

1. Mengganti robot lengan dengan yang lebih bagus, sehingga robot dapat menyiram dengan jarak yang lebih jauh.
2. Menambahkan sensor atau kamera sehingga robot dapat di kendalikan dari jarak yang lebih jauh.