

BAB IV PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil penelitian yang telah dilakukan, maka kesimpulan yang didapat adalah:

1. *Automatic Folding Machine* dibuat dengan 3 komponen utama, yaitu mikrokontroler arduino mega 2560 dan arduino uno, motor servo sebagai penggerak papan pelipat dan sensor proximity sebagai penghitung jumlah pakaian yang telah dilipat.
2. Berdasarkan data pengukuran motor servo saat bergerak, semakin besar sudut yang dibentuk motor servo maka semakin besar pula tegangan keluarannya.
3. Beban pada papan pelipat mempengaruhi waktu pelipatan, semakin berat beban pada papan pelipat maka waktu yang diperlukan akan sedikit lebih lama dibandingkan dengan beban yang lebih ringan.
4. Rata-rata waktu yang diperlukan untuk melipat satu pakaian yaitu 7.19 detik dan rata-rata waktu yang diperlukan untuk motor servo menggerakkan papan pelipat yaitu 1.42 detik.

5.2 Saran

Automatic Folding Machine ini masih belum sempurna, maka dari itu diperlukan pengembangan pada alat ini dari sisi manfaat dan sistem kerja. Saran untuk pengembangan alat ini kedepannya sebagai berikut:

1. Untuk ukuran dan desain mekanik, masih bisa diperkecil lagi agar lebih efisien dalam pemakaian ruang saat meletakkan alat ini.
2. Untuk pengembangan selanjutnya diharapkan alat ini dapat melipat lebih banyak jenis pakaian lain, tidak hanya baju orang dewasa.