

LAMPIRAN




KEMENTERIAN PENDIDIKAN DAN KEBUDAYAAN
POLITEKNIK NEGERI SRIWIJAYA
Jalan Srijaya Negara, Palembang 30139
Telp. 0711-353414 Fax. 0711-355918
Website : www.polisriwijaya.ac.id E-mail : info@polsri.ac.id



LEMBAR REVISI LAPORAN AKHIR (LA)

Nama Mahasiswa : Rahman Oktavianto
NIM : 061830700484
Jurusan / Program Studi : Teknik Komputer / D3 Teknik Komputer
Judul Laporan Akhir : Rancang Bangun Robot Lengan sebagai
Contactless Thermometer dan *Hand Sanitizer*
menggunakan Sensor *Infrared Temperature*
MLX90614

No	Uraian Revisi	Paraf
	Belum terlihat abstrak dalam laporan LA nya.	

Palembang, 26 Juli 2021

Dosen Penguji,



M. Miftakul Amin, S. Kom., M. Eng.
NIP. 197912172012121001





KEMENTERIAN PENDIDIKAN DAN
KEBUDAYAAN **POLITEKNIK NEGERI
SRIWIJAYA**

Jalan Srijaya Negara, Palembang 30139
Telp. 0711-353414 Fax. 0711-355918



LEMBAR REVISI LAPORAN AKHIR (LA)

Nama Mahasiswa : Rahman Oktavianto
NIM : 061830700484
Jurusan / Program Studi : Teknik Komputer / D3 Teknik Komputer
Judul Laporan Akhir : Rancang Bangun Robot Lengan sebagai
Contactless Thermometer dan Hand Sanitizer
menggunakan Sensor *Infrared Temperature*
MLX90614

No	Uraian Revisi	Paraf
1	Judul Bab 5 halaman 7 ubah menjadi Kesimpulan dan Saran.	 06/08/2021
2	Daftar Pustaka : Judul dicetak miring.	 20/08/2021

Palembang, 27 Juli 2021

Dosen Penguji,



Ervi Cofriyanti, S.Si., M.T.I
NIP. 198012222015042001



Listing Program Arduino

```
#include <Wire.h>
#include <Adafruit_PWMServoDriver.h>
#include <EEPROM.h>
#include <LiquidCrystal_I2C.h>
#include <Adafruit_MLX90614.h>
#include <Servo.h>

#include "SoftwareSerial.h"
#include "DFRobotDFPlayerMini.h"

Adafruit_PWMServoDriver pwm = Adafruit_PWMServoDriver();

void modeRahman() {
  lcd.clear();
  delay(500);
  int step_step = 0;
  int i = 0;
  while (1) {
    bacaBtn();
    switch (step_step) {
      case 0:
        // gerakan standby
        for (i; i < step_step + 1; i++) {
          dof2.setLogic(true);
          dof3.setLogic(true);
        }
        dof2.goTo(90, 40);
        dof3.goTo(90, 40);
        if (dof2.getLangkah() == true && dof3.getLangkah()
== true) step_step += 1;
        break;
      case 1:
        bacaSuhu();
        jarakGerbang();
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print(" Jarak :      ");
        lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(distanceGerbang);
        lcd.print(" CM ");
        if (distanceGerbang <= 30) step_step += 1;
        break;
      case 2:
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print(" Selamat Datang
");
        if (!cek_mp3) {
```

```

        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print(" Mp3 is Null
");
    } else {
        myDFPlayer.play(4);
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print(" Mp3 is
Playing");
    }
    for (i; i < step_step + 1; i++) {
        dof6.setLogic(true);
    }
    dof6.goTo(100, 10); // Servo naik untuk baca
sensor MLX
    if (dof6.getLangkah() == true) step_step += 1;
    break;
case 3:
    bacaSuhu();
    lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Posisikan
Tangan");
    lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Anda      -- 5
");
    delay(1000); lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Anda
-- 4 ");
    delay(1000); lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Anda
-- 3 ");
    delay(1000); lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Anda
-- 2 ");
    delay(1000); lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Anda
-- 1 ");
    step_step++;
    break;
case 4:
    bacaSuhu();
    lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Suhu Tubuh Anda
");
    lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(suhu); lcd.print("
");
    delay(3000);
    lcd.clear();
    if (suhu <= 37.5) step_step += 1; // aman
    else step_step = 11;
    break;
// ----- SUHU AMAN -----
case 5:
    myDFPlayer.play(0);

```

```

        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Suhu Tubuh Anda
");
        lcd.setCursor(0, 1); lcd.print("Aman, Lanjut ~~
");
        for (i; i < step_step + 1; i++) {
            dof6.setLogic(true);
            dof1.setLogic(true);
        }
        dof1.goTo(70, 0); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
        dof6.goTo(10, 130); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
        if (dof6.getLangkah() == true && dof1.getLangkah()
== true) step_step += 1;
        break;
    case 6:
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Suhu Tubuh Aman
");
        lcd.setCursor(0, 1); lcd.print(" Semprot Sntzr
");

        delay(2000);
        semprotOn();
        delay(700);
        semprotOff();
        delay(2000);
        step_step += 1;
        break;
    case 7:
        myDFPlayer.play(2); // bersiap untuk menyemprot
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Membuka Gerbang
");
        lcd.setCursor(0, 1); lcd.print("
");

        gerbang.write(0);
        delay(5000);
        lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("
");
        lcd.setCursor(0, 1); lcd.print("Menutup Gerbang
");

        gerbang.write(90);
        delay(3000);
        for (i; i < step_step + 1; i++) {
            dof6.setLogic(true);
            dof1.setLogic(true);

```

```

        dof2.setLogic(true);
        dof3.setLogic(true);
    }
    dof1.goTo(0, 70); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
    dof6.goTo(130, 10); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
    dof6.goTo(40, 90); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
    dof6.goTo(40, 90); // Servo turun untuk semprot
Sanitizer
    if (dof6.getLangkah() == true && dof1.getLangkah()
== true) {
        i = 0;
        step_step = 1;
    }
    break;
// ----- SUHU TIDAK AMAN -----
case 11:
    myDFPlayer.play(3);
    lcd.setCursor(0, 0); lcd.print("Suhu Tubuh Anda
");
    lcd.setCursor(0, 1); lcd.print("Tidak Aman,
Maaf");
    // mp3 Tidak amannnn
    delay(3000);
    i = 0;
    step_step = 1;
    break;
}
}
}

```