

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Berdasarkan pembahasan pada bab sebelumnya, dapat ditarik kesimpulan sebagai berikut :

1. Robot ini terdiri dari beberapa komponen, sensor warna, sensor ultrasonik, motor *medium* dan *Hub* dimana pada robot ini komponen berfungsi dengan baik.
2. Tingkat keberhasilan robot memetik buah tomat mencapai 85%, dengan rata-rata waktu 1 Menit 45 detik.
3. Sensor warna dapat mendeteksi warna dengan baik di jarak maksimum 2 cm.
4. Sensor ultrasonik dapat mendeteksi objek dengan baik dengan jarak maksimum 7cm.

5.2. Saran

Adapun saran yang dapat diberikan agar selanjutnya robot ini dapat dikembangkan lagi adalah sebagai berikut :

1. Ditambahkan kamera untuk penangkapan citra digital untuk proses pencarian buah tomat, agar pencarian buah tomat yang lebih efektif.
2. Menggunakan motor penggerak yang lebih kuat.
3. Dapat dikembangkan dengan menambahkan motor dan roda agar robot dapat berjalan.
4. Menggunakan rancangan yang lebih besar dan kokoh agar robot dapat diterapkan di objek sungguhan.