

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1 Kesimpulan**

Berdasarkan hasil dan pembahasan dari Robot Penyortiran Benda Berdasarkan Warna Menggunakan *Color Sensor* pada *lego mindstorms 51515*, maka dapat disimpulkan bahwa :

1. Robot penyortir benda ini menggunakan *color sensor* dan 3 buah motor.
2. Kepekaan sensitivitas sensor warna yang digunakan berfungsi dengan baik.
3. Sistem kerja keseluruhan robot penyortiran benda menghasilkan rata-rata waktu 3 Menit 24 detik.

#### **5.2 Saran**

Adapun saran yang dapat diberikan untuk pengembangan lebih lanjut sebagai penyempurnaan dari Robot Pengantar Obat, antara lain sebagai berikut :

1. Kedepannya diharapkan Robot ini bisa menggunakan motor konveyor lebih besar lagi agar dapat menyortir benda yang lebih besar.
2. Diharapkan warna yang dapat disortir lebih banyak agar benda yang warna hampir mirip bisa disortir
3. Robot penyortir benda ini diharapkan dapat dikembangkan dengan menggunakan bahan selain berbasis Lego.