

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian yang dilakukan pada penelitian, dapat diambil kesimpulan.

1. Pada pengujian sensor *loadcell*, robot hanya sanggup mengangkat beban sebesar 100gr.
2. Pada sensor *Bluetooth* didapatkan pada jarak 40cm kebawah robot masih akan merespon.
3. Pada tabel pengujian didapatkan rata - rata waktu robot menyelesaikan tugas adalah 1.86 menit. Robot bekerja sesuai dengan yang diharapkan dengan semua sensor bekerja.

5.2 Saran

Berdasarkan rancang bangun robot pemindah barang maka dibuatlah beberapa saran.

1. Menggunakan *gripper* dan motor servo dengan kualitas yang lebih baik agar bisa mengangkat beban yang lebih dari 100gr.
2. Robot lengan memiliki daya jangkauan lebih jauh agar dapat mengambil dan meletakkan barang lebih banyak.