

DAFTAR PUSTAKA

- Abdullah.2017. Proses Kesetimbangan Accelerometer dan Sensor Halangan Ultrasonic pada Aplikasi Robot Berkaki Dua. *Jurnal dan Penelitian Teknik Informatika*. 1(2).
- Amelia, dkk. 2021. Rancang Bangun Sistem Pemilah Dan Pemindah Barang Berdasarkan Ketinggian Barang Menggunakan Lengan Robot 5 Dof dengan Perekaman Data Berbasis Labview 2015 dan Arduino Mega 2560. *Jurnal Teknologi*. 8(2).
- Atmaja, Muhammad Iqbal. 2019. Perancangan Gripper Pada Lengan Robot Pemindah Bahan Tipe Cartesian Coordinate. *Almikanika*. 1(1).
- Ayubi, Dwi Agung., Dwi Arman Prasetya, dan Irfan Mujahidin. 2020. Pendeteksi Wajah Secara Real Time Pada 2 Degree Of Freedom (Dof) Kepala Robot Menggunakan Deep Integral Image Cascade. *CYCLOTRON*. 3(1).
- Destiarini., Pius Widya Kumara. 2019. Robot Line Follower Berbasis Mikrokontroler Arduino Uno ATmega328. *Jurnal Informatika*. 5(1).
- Kresnha, Priadhana Edi., Sitti Nurbaya Ambo, dan Yus Sosrowiguno. 2018. Smart Outdoor Hidroponik Dengan Pengaturan Penyinaran Matahari dan Hujan Berbasis Mikrokontroler. *Jurnal Sains, Teknologi dan Industri*. 16(1).
- Latifa, Ulinnuha, dan Joko Slamet Saputro. 2018. Perancangan Robot Arm Gripper Berbasis Arduino Uno Menggunakan Antarmuka Labview. *Jurnal Unsika*. 3(2).
- Listianto, Rio Dwi., dkk. 2019. Monitoring Tegangan Baterai Lithium Polymer pada Robot Sepak Bola Beroda secara Nirkabel. *Jurnal Teknik Elektro*. 1(1).
- Lubis, Zulkarnain. 2018. Metode Baru Robot Pengantar Menu Makanan Menggunakan Android dengan Kendali PID Berbasis Mikrokontroler. *Jurnal Fakultas Teknik*. 3(2).

- Mappa, Alimuddin. 2018. Sistem Parkir Cerdas Sederhana Berbasis Arduino Mega 2560 Rev3. *Electro Luceat*. 4(1).
- Muhardian, Reza., dan Krismadinata. 2020. Kendali Kecepatan Motor DC Dengan Kontroller PID dan Antarmuka Visual Basic. *JTEV (Jurnal Teknik Elektro dan Vokasional)*.6(1).
- Pratmanto, Dany., dkk.2019. Rancang Bangun Rumah Pintar Dengan Platform Home Assistant Berbasis Raspberry Pi 3. *Jurnal Sains dan Manajemen*.7(2).
- Prayoga, Hanif Yudha, Rizal Maulana, dan Wijaya Kurniawan. 2018. Implementasi Pergerakan Lengan Robot Dengan Flex-Sensor Menggunakan Kalman Filter. *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*. 2(11).
- Purwiyanti, Sri., dkk. 2020. Rancang Bangun End-Effector Pada Robot Pemetik Buah Tomat Berbasis Raspberry Pi 3 Model B+. *Jurnal Surya Energy*. 5(1).
- Rahmat, dkk. 2018. Perancangan Robot Pensortir Benda Dengan Pengenalan Pola Warna Menggunakan Kamera. *Journal Of Applied Microcontrollers and Autonomous System*. 4(1).
- Rozaq, Abdul. 2019. *Artificial Intelligence Untuk Pemula*. Madiun: UNIPMA Press
- Sanusi, Uci., dkk. 2017. Perancangan Sistem Pendeteksi Produk Mixed-up Berbasis Hi-Speed Camera Keyence CV-H035 MDI Area Produksi PT. Nok Indonesia. *Journal Of Electrical and Electronics*. 5(2).
- Saragih, Berlin., Chandra bancin. 2020. Perancangan Pengukur Jarak Secara Wireless Menggunakan Sensor Gelombang Ultrasonik Berbasis Arduino Uno ATmega 328 Dengan Tampilan di Laptop. *Jurnal Teknologi Energi Uda*. 9(2).
- Sirmayanti dkk. 2021. Rekayasa Sistem Kendali Gripper Melalui Robot Transporter Menggunakan WIFI Module 2ESP8266. *InComTech: Jurnal Telekomunikasi dan Komputer*. 11(1).

- Sitorus, P Berlin., Asep Tahyudin. 2018. Rancang Bangun Alat Memeberi Ikan Lele Otomatis Berbasis Arduino UNO. *Jurnal Ilmiah Fakultas Teknik LIMIT'S*. 14(1).
- Utomo, Luki. 2018. Pengembangan Sistem Elektroplating Berbasis Image Processing. *Jurnal Electrical Power, Instrumentation and Control*. 1(2).
- Wiliam., dkk. 2019. Pengendalian Lengan Robot untuk Proses Pemindahan Barang. *TESLA*. 21(1).