

DAFTAR PUSTAKA

- [1] H. D. Siswaja, "Prinsip Kerja dan Klasifikasi Robot," *Media Inform.*, vol. 7, no. 3, pp. 147–157, 2008.
- [2] D. Di and P. T. Pln, "Makalah Seminar Tugas Akhir," pp. 2–9.
- [3] R. Ridarmin, F. Fauzansyah, E. Elisawati, and E. Prasetyo, "Prototype Robot Line Follower Arduino Uno Menggunakan 4 Sensor Tcrt5000," *I N F O R M a T I K a*, vol. 11, no. 2, p. 17, 2019, doi: 10.36723/juri.v11i2.183.
- [4] F. Sanofel, "Perancangan Konfigurasi Sistem Robot Line Follower Pemantau Kondisi Jalan," *Epic J. Electr. Power, Instrum. Control*, vol. 2, no. 2, pp. 1–10, 2019, doi: 10.32493/epic.v2i2.2964.
- [5] M. DANI, "Self Balancing Robot Dengan Mikrokontroler Arduino dan Sensor Accelerometer," ... *Karya Ilm. Mhs. Fak. sains dan ...*, 2019, [Online]. Available: <http://jurnal.pancabudi.ac.id/index.php/fastek/article/view/2225>.
- [6] L. N. LISYAH, "Rancang Bangun Detektor Informasi Dini Kecelakaan Sepeda Motor Dengan Smart Sos System," *Politek. Negeri Sriwij.*, pp. 6–28, 2017.
- [7] F. Tricahyandaru, "Bab ii dasar teori 2.1," *Pengaruh Perlakuan Panas Dan Penuaan*, pp. 5–18, 1998.
- [8] P. F. A. Azis, "L298N Melalui Mpu-6050 Sebagai Kendali Gestur L298N Melalui Mpu-6050 Sebagai Kendali Gestur," *Tugas Akhir, Univ. Sumatera Utara*, pp. 1–72, 2020.
- [9] R. Birdayansyah, N. Soedjarwanto, and O. Zebua, "Pengendalian Kecepatan Motor DC Menggunakan Perintah Suara Berbasis Mikrokontroler Arduino," *Rekayasa dan Teknol. Elektro Pengendali.*, vol. 9, no. 2, pp. 96–107, 2015.
- [10] D. Setiawan, J. Yos Sudarso Km, K. Kunci, and A. Uno, "Sistem Kontrol

Motor Dc Menggunakan Pwm Arduino Berbasis Android System,” *J. Sains, Teknol. dan Ind.*, vol. 15, no. 1, pp. 7–14, 2017.

- [11] A. Adella, M. Kamal, and A. Finawan, “Rancang Bangun Robot Mobile Line Follower Pemindah Minuman Kaleng Berbasis Arduino,” *J. TEKTR0*, vol. 2, no. 2, 2018.
- [12] L. Katriani, D. Darmawan, and A. Noer, “Rancang Bangun Sistem Kontrol Box Uv Sebagai Media Sterilisasi Menggunakan Sensor Fotodiode,” *J. Sains Dasar*, vol. 4, no. 1, pp. 71–76, 2015.
- [13] S. Ruswanto, E. S. Ningrum, and I. Ramli, “Pengaturan Gerak Dan Keseimbangan Robot Line Tracer Dua Roda Menggunakan PID Controller,” *13th Ind. Electron. Semin. 2011*, vol. 2011, no. Ies, pp. 978–979, 2011.