

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1 Kesimpulan**

Dari pembahasan masalah serta setelah dilakukan pengukuran pada alat dapat diambil kesimpulan sebagai berikut:

1. Dari hasil pengukuran menggunakan serial monitor Arduino IDE, dari 30 sampel data yang diambil didapatkan rata-rata volume yang digunakan sebesar 46,6% pada volume dua, 30% volume satu, dan 23,4% volume tiga.
2. Berdasarkan data pengukuran tegangan penguatan desibel suara, rata-rata dari seluruh pengukuran dengan 3 percobaan di masing-masing tingkatan volume didapatkan hasil sebesar 4,33 kali tegangan dikuatkan dengan rata-rata penguatan sebesar 12,28 desibel suara.
3. Putaran motor servo didapatkan dari pengukuran sensor terhadap desibel suara, jika dB kurang dari 60 desibel maka tingkatan pada volume satu dengan putaran sebesar 90 derajat, 180 derajat pada volume dua jika desibel suara yang ditangkap lebih dari 60 sampai dengan 80 desibel, dan 240 derajat pada volume tiga dengan desibel suara yang ditangkap lebih dari 80 desibel.

#### **5.2 Saran**

Karena keterbatasan waktu selama penelitian serta proses perancangan alat, diharapkan dalam penelitian selanjutnya dapat memperbaiki kemampuan sensor dalam menangkap suara sekitar dengan jarak yang luas, seperti penggunaan Mic Condenser pada modul sensor suara bisa menjadi bahan pertimbangan untuk penggunaan tipe lain. Serta diharapkan melakukan tambahan pengujian data dengan metode lain dalam pengukuran rangkaian. Pada penelitian ini rangkaian interkom menggunakan potensiometer 50k ohm, selain ukuran tersebut dapat digunakan potensiometer 100k ohm sebagai pilihan sesuai spesifikasi rangkaian interkom ataupun amplifier.