

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Dari hasil perancangan alat rancang bangun landing gear hingga pengujian dan pembahasan sistemnya maka penulis dapat menarik kesimpulan, antara lain:

1. Sebuah desain roda pendarat yang mensimulasikan sistem roda pendarat pesawat telah berhasil dikembangkan. Sensor yang digunakan adalah sensor ultrasonik tipe HC-SR04. Sensor ini dapat digunakan untuk membaca rentang ketinggian minimum dari simulasi pesawat. Membaca jarak dari 0 cm sampai servo berhenti bergerak dengan push button yang menggerakkan servomotor yang terkait dengan mekanisme roda pendarat untuk memasang roda pendarat. Jarak dan derajatnya servo hampir berbanding lurus seperti yang terlihat di gambar 4.1.
2. LED hijau akan hidup apabila landing gear membentuk sudut 90 derajat sedangkan untuk LED berwarna merah akan hidup ketika landing gear membentuk sudut selain 0 dan 90 derajat. Terjadi nya error yang besar pada servo yang membentuk derajat dari perbandingan perhitungan yang dikarenakan tidak memperhitungkan berat yang bisa diangkat servo.

5.2. Saran

1. Jika alat dibuat dengan sensor ultrasonik HC-SR04 sebaiknya sensor terpasang rapi tegak lurus alat agar tidak terjadi penyimpangan saat membaca data.
2. Perhatikan kembali berat servo yang bisa diangkat sehingga tidak terjadi error yang besar yang dimana merupakan kesalahan yang fatal apabila terjadi di kehidupan nyata.