

DAFTAR PUSTAKA

- Ramzil, M., Lefyana Nur, A., & Teknik Elektro Politeknik Negeri Lhokseumawe Jln B Aceh Medan Km, J. (n.d.). *Proceeding Seminar Nasional Politeknik Negeri Lhokseumawe Pengembangan Modul Kendali Level Berbasis Kendali Digital Menggunakan Program Labsoft pada Laboratorium Instrumentasi dan Sistem Kendali*. [LABSOFT]
- Risky, D., & Finawan, A. (2018). PENGENDALIAN MOTOR DC PADA GERAKAN LINIER MENGGUNAKAN PENGENDALI PID BERBASIS SOFTWARE LABSOFT. *JURNAL TEKTRONIKA*, 1(2). [LABSOFT]
- Baniasadi, M., Tugnoli, A., Conti, R., Torri, C., Fabbri, D., & Cozzani, V. (2016). Waste to energy valorization of poultry litter by slow pyrolysis. *Renewable Energy*, 90, 458–468. <https://doi.org/10.1016/j.renene.2016.01.018> [LABSOFT PID]
- Mufti, A. (2013). The Effects of P, I and D Parameters in Automatic Liquid Level Control Using UniTrain Module. In *Jurnal Rekayasa Elektrika* (Vol. 10, Issue 3). [UNITRAIN LUCAS NULLE]
- Akbar Bin, E., Ari, S. ', & Naayagi, R. T. (n.d.). *Performance Evaluation of Solar Modules using Lucas-Nülle Emulator*. <https://www.ncl.ac.uk/singapore/about/staff/profile/naayagiramasamy.html#background> [LUCAS NULLE]
- Tula's Institute, Institute of Electrical and Electronics Engineers. Uttar Pradesh Section, & Institute of Electrical and Electronics Engineers. (n.d.). *2016 International Conference on Advances in Computing, Communication and Automation (Spring): ICACCA 2016: proceedings : 8-9 Apr 2016, Tula's Institute, Dehradun, India*. [PID]
- MA'ARIF, A., ISTIARNO, R., & SUNARDI, S. (2021). Kontrol Proporsional Integral Derivatif (PID) pada Kecepatan Sudut Motor DC dengan Pemodelan Identifikasi Sistem dan Tuning. *ELKOMIKA*:

Jurnal Teknik Energi Elektrik, Teknik Telekomunikasi, & Teknik Elektronika, 9(2), 374.

<https://doi.org/10.26760/elkomika.v9i2.374> [PID]

Setyo Pambudi, W., & Putra A S Pelawi, J. B. (2015). SIMULASI FOLDING MACHINE DENGAN PID, P, PI, PD DAN FUZZY-PD (PROPORTIONAL DIFFERENTIAL). In *Jurnal Sains dan Teknologi* (Vol. 1, Issue 1). [PID]

Akbar, R., Apriyanto, N., Purwanto, E., Oktavianto, H., Prabowo, G., Fakhruddin, H. H., Toar, H., Elektronika, P., Surabaya, N., & Batam, P. N. (n.d.). *Metode Kontrol Skalar dengan Penala Parameter PID Otomatis Menggunakan Algoritma PSO Sebagai Pengendali Kecepatan Motor Induksi Tiga Fasa Berbasis LabView*. [PID]

Elektro, J. T., & Kejuruan, D. (2015). *TEKNO* (Vol. 24). [ELEKTRO]