

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian alat pendeteksi logam, maka dapat diambil beberapa kesimpulan sebagai berikut :

1. Berdasarkan hasil pengujian scanning alat pendeteksi logam, robot dapat mendeteksi benda logam dan mengabaikan benda non logam yang diletakkan secara acak pada area pengujian.
2. Berdasarkan hasil pengujian objek sampah logam, alat pendeteksi logam dapat mendeteksi logam dengan baik, logam tersebut meliputi mur, potongan besi, paku, dan kawat dan mengantarkan benda tersebut ke TPA melalui conveyor.
3. Pada pengujian koneksi bluetooth, smartphone dan robot dapat terkoneksi dengan baik menggunakan komunikasi bluetooth pada jarak 0 sampai dengan 30 meter, dan koneksi akan terputus pada jarak diatas 30 meter.

5.2 Saran

Saran yang dapat penulis sampaikan berdasarkan penelitian yang dilakukan ialah mencoba mencari alternatif pendeteksian logam selain menggunakan sensor proximity induktif, dikarenakan jarak pendeteksian logam yang begitu dekat sehingga lebih sulit mendeteksi sampah logam saat melakukan scanning apabila benda logam memiliki tinggi yang berbeda secara signifikan.