

**PERANCANGAN SISTEM PENGUNCIAN SEPEDA LISTRIK DENGAN  
MENGGUNAKAN *FINGERPRINT* DAN PEMANTAUAN *REALTIME*  
BERBASIS *GLOBAL POSITION SYSTEM (GPS)***



**LAPORAN AKHIR**

**Disusun Untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan Diploma III  
Pada Jurusan Teknik Elektro Program Studi DII Teknik Telekomunikasi  
Politeknik Negeri Sriwijaya**

**OLEH**

**Muhammad Imam Abdillah**

**062230330777**

**POLITEKNIK NEGERI SRIWIJAYA  
PALEMBANG  
2025**

**HALAMAN PENGESAHAN LAPORAN AKHIR**  
**PERANCANGAN SISTEM PENGUNCIAN SEPEDA LISTRIK**  
**DENGAN MENGGUNAKAN FINGERPRINT DAN PEMANTAUAN**  
**REALTIME BERBASIS GLOBAL POSITION SYSTEM (GPS)**



Oleh :

**Muhammad Imam Abdillah**  
062230330777

Disusun Untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan Diploma III  
Pada Jurusan Teknik Elektro Program Studi DIII Teknik Telekomunikasi  
Politeknik Negeri Sriwijaya

Menyetujui,

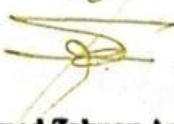
**Dosen Pembimbing I**

  
**Sholahia, S.T., M.T.**  
NIP. 197404252001121001

Ketua Jurusan Teknik Elektro



**Dosen Pembimbing II**

  
**Muhammad Zakuan Agung, S.T., M.Kom**  
NIP. 196909291993031004

Mengetahui,

Koordinator Program Studi  
DIII Teknik Telekomunikasi

  
**Ir. Suzan Zefi, S.T., M.Kom**  
NIP. 197709252005012003

## **PERNYATAAN KEASLIAN**

Saya yang bertanda tangan di bawah ini :

Nama : Muhammad Imam Abdillah

NIM : 062230330777

Program Studi : D3 Teknik Telekomunikasi

Jurusan : Teknik Elektro

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa Laporan Akhir yang telah saya buat ini  
Dengan judul **“Perancangan Sistem Penguncian Sepeda Listrik Dengan  
Menggunakan Fingerprint Dan Pemantauan Realtime Berbasis Global  
Position System (GPS)”** adalah benar hasil karya saya sendiri dan bukan  
merupakan duplikasi, serta tidak mengutip sebagian atau seluruhnya dari karya  
orang lain, kecuali yang telah disebutkan sumbernya.

Palembang, Juli 2025



Muhammad Imam Abdillah

## MOTTO

*“Tugas kita bukanlah untuk berhasil, tugas kita adalah untuk mencoba karena didalam mencoba itulah kita menemukan kesempatan untuk berhasil”*

*(Buya Hamka)*

*“ Terlambat bukan berarti gagal, cepat bukan berarti hebat. Terlambat bukan menjadi alasan untuk menyerah, setiap orang memiliki proses yang berbeda. Percaya Proses itu yang paling penting, karena allah mempersiapkan hal baik dibalik kata proses yang kamu anggap rumit .“*

*(Edwar Satria)*

### Kupersembahkan Kepada :

- ❖ Allah Subhanallhu wa Ta’ala yang telah memberikan kemudahan dan kelancaran di segala urusanku.
- ❖ Kedua Orang tuaku tercinta, Bapak Ayib Salim dan Ibu Chodijah Anggeraini yang senantiasa mendukung, mendoakan, dan selalu ada di saat keadaan apapun.
- ❖ Bapak Sholihin, S.T., M.T. dan Bapak M Zakuhan Agung, S.T., M.Kom, selaku Dosen Pembimbing yang telah membimbingku hingga Laporan Akhir ini terselesaikan dengan sempurna.
- ❖ Diri saya sendiri, Muhammad Imam Abdillah yang mampu bertahan, berjuang, dan tidak menyerah didalam keadaan sesulit apapun.
- ❖ Teman – teman Seperjuangan, Kelas 6 TD, Selanangan kos suryana, M Rajab Darmawan
- ❖ Almamater tercinta Politeknik Negeri Sriwijaya

## **ABSTRAK**

### **PERANCANGAN SISTEM PENGUNCIAN SEPEDA LISTRIK DENGAN MENGGUNAKAN FINGERPRINT DAN PEMANTAUAN REALTIME BERBASIS GLOBAL POSITION SYSTEM (GPS)**

**(2025 : xvi + 74 Halaman + 61 Gambar + 19 Tabel + Lampiran)**

---

---

**MUHAMMAD IMAM ABDILLAH**

**0622 3033 0777**

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO**

**PROGRAM STUDI TEKNIK TELEKOMUNIKASI POLITEKNIK**

**NEGERI SRIWIJAYA**

Meningkatnya popularitas sepeda listrik diiringi dengan tingginya risiko pencurian yang disebabkan oleh sistem keamanan konvensional. Penelitian ini bertujuan untuk merancang dan membangun sistem keamanan terintegrasi pada sepeda listrik untuk meminimalisir risiko tersebut. Sistem ini mengimplementasikan sensor sidik jari (*fingerprint*) sebagai kunci autentikasi utama dan dilengkapi dengan modul *Global Positioning System* (GPS) untuk pemantauan lokasi secara *real-time*. Pengendalian dan pemantauan sistem dilakukan melalui aplikasi Blynk pada platform Android yang terhubung ke mikrokontroler ESP32. Metode penelitian yang digunakan meliputi studi literatur, perancangan perangkat keras dan lunak, serta pengujian eksperimental. Hasil pengujian menunjukkan bahwa sensor sidik jari berhasil memverifikasi pengguna terdaftar dengan tingkat keberhasilan yang tinggi, meskipun kinerjanya dapat dipengaruhi oleh kondisi jari yang kotor atau berdebu. Sistem pelacakan GPS NEO-6M mampu memberikan data lokasi yang akurat dengan selisih minimal dibandingkan Google Maps. Seluruh sistem dapat terhubung dan beroperasi secara stabil dalam waktu 10 detik dengan jangkauan koneksi Wi-Fi hingga 40 meter. Sistem keamanan ini terbukti efektif meningkatkan keamanan sepeda listrik melalui autentikasi biometrik dan pemantauan jarak jauh.

**Kata kunci :** Sepeda Listrik, Keamanan, Fingerprint, GPS, ESP32, Blynk, Internet of Things

## **ABSTRACT**

***DESIGN OF A BICYCLE LOCKING SYSTEM USING FINGERPRINTS AND REALTIME MONITORING BASED ON GLOBAL POSITION SYSTEM (GPS)***

**(2025 : xvi + 74 Pages + 61 Pictures + 19 Tables + Attachment)**

---

---

**MUHAMMAD IMAM ABDILLAH**

**0622 3033 0777**

**ELECTRICAL ENGINEERING MAJOR TELECOMMUNICATIONS  
ENGINEERING STUDY PROGRAM SRIWIJAYA STATE POLYTECHNIC**

*The increasing popularity of electric bicycles corresponds with a higher risk of theft due to conventional security systems. This research aims to design and build an integrated security system for an electric bicycle to minimize this risk. The system implements a fingerprint sensor as the primary authentication key and features a Global Positioning System (GPS) module for real-time location tracking. System control and monitoring are performed via the Blynk application on an Android platform connected to an ESP32 microcontroller. The research methodology included a literature review, hardware and software design, and experimental testing. The test results demonstrate that the fingerprint sensor successfully verifies registered users with a high success rate, although its performance can be affected by dirt or dust on the finger. The GPS NEO-6M tracking system provides accurate location data with minimal deviation compared to Google Maps. The entire system connects and operates stably within 10 seconds, featuring a Wi-Fi connection range of up to 40 meters. This security system proves effective in enhancing electric bicycle security through biometric authentication and remote monitoring.*

***Keywords : Electric Bicycle, Security, Fingerprint, GPS, ESP32, Blynk, Internet of Things.***

## KATA PENGANTAR

Puji syukur kehadirat Allah SWT, Tuhan Yang Maha Esa yang telah memberikan rahmat dan hidayahnya sehingga penulis dapat menyelesaikan Laporan Tugas Akhir dengan judul “ **PERANCANGAN SISTEM PENGUNCIAN SEPEDA LISTRIK DENGAN MENGGUNAKAN FINGERPRINT DAN PEMANTAUAN REALTIME BERBASIS GLOBAL POSITION SYSTEM (GPS)**”. Laporan Akhir ini ditulis untuk memenuhi salah satu syarat menyelesaikan pendidikan Diploma III di Jurusan Teknik Elektro Program Studi DIII Teknik Telekomunikasi Politeknik Negeri Sriwijaya.

Kelancaran proses pembuatan alat dan penulisan laporan akhir ini tak luput berkat bimbingan, arahan dan petunjuk dari berbagai pihak, baik pada tahap persiapan, penyusunan, hingga terselesaiannya Alat dan Laporan Akhir ini. Maka dari itu penulis mengucapkan banyak terimakasih kepada :

1. **Bapak Sholihin, S.T., M.T. selaku Dosen Pembimbing I**
2. **Bapak M Zakuan Agung, S.T.,M.Kom selaku Dosen Pembimbing II**

Kemudian penulis juga mengucapkan banyak terimakasih atas bantuan moril, dan materil yang telah diberikan sehingga penulis dapat menyelesaikan Laporan Akhir dengan ketentuan menerima bimbingan dan bantuan dari berbagai pihak, maka pada kesempatan ini penulis mengucapkan banyak terima kasih kepada:

1. Kedua orang Tua, Bapak Ayib Salim dan Ibu Chodijah Anggeraini yang telah memberikan nasihat, dukungan dan semangat serta doa yang tiada henti.
2. Bapak Ir. Irawan Rusnadi, M.T., Selaku Direktur Politeknik Negeri Sriwijaya
3. Bapak Dr. Selamat Muslimin, S.T.,M.Kom Selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya.

4. Ibu Lindawati,ST,M.TI Selaku Sekretaris Jurusan Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya.
5. Ibu Suzan Zefi,ST.,M.Kom., Selaku Ketua Program Studi Teknik Telekomunikasi Politeknik Negeri Sriwijaya.
6. Bapak/Ibu Dosen Program Studi DIII Teknik Telekomunikasi Politeknik Negeri Sriwijaya.
7. Seluruh dosen, staff bengkel dan laboratorium Jurusan Teknik Elektro Program Studi DIII Teknik Telekomunikasi.
8. Partner Kelompok Penulis, M Rajab Darmawan yang telah berjuang bersama sama menyelesaikan Laporan Akhir.
9. Teman – teman yang telah membantu dalam penyelesaian Laporan ini terkhusus Maswan, Adam West, Bima, Selanagan, dan juga kelas 6TD.
10. Terakhir, terima kasih untuk diri saya sendiri, Muhammad Imam Abdillah karena telah mampu berjuang sampai tahap akhir menyelesaikan Laporan Akhir ini.

Penulis menyadari bahwa dalam penulisan Laporan Akhir ini terdapat kekurangan dan kesalahan. Oleh karena itu, penulis mengharapkan pembaca untuk memberikan kritik dan saran kepada penulis agar kedepannya lebih baik. Akhir kata penulis mengharapkan semoga Laporan Akhir ini dapat bermanfaat bagi para pembaca dan dapat menjadi sebuah referensi baru bagi peneliti selanjutnya.

Palembang, Juli 2025

Penulis

## DAFTAR ISI

<b>HALAMAN JUDUL .....</b>	<b>i</b>
<b>HALAMAN PENGESAHAN LAPORAN AKHIR.....</b>	<b>Error! Bookmark not defined.</b>
<b>PERNYATAAN KEASLIAN.....</b>	<b>iii</b>
<b>MOTTO .....</b>	<b>iv</b>
<b>ABSTRAK .....</b>	<b>v</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>vi</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>vii</b>
<b>DAFTAR ISI .....</b>	<b>ix</b>
<b>DAFTAR GAMBAR .....</b>	<b>xiii</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xvi</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1    Latar Belakang .....	1
1.2    Rumusan Masalah.....	3
1.3    Batasan Masalah.....	3
1.4    Tujuan.....	3
1.5    Manfaat .....	4
1.6    Road Map Penelitian.....	4
1.7    Metode Penulisan.....	5
1.8    Sistematika Penulisan.....	5
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA .....</b>	<b>7</b>
2.1 Mikrokontroler .....	7
2.1.1 Pengertian mikrokontroler .....	7
2.1.2 Fungsi Mikrokontroler.....	7
2.1.3 Mikrokontroler ESP 32 .....	8
2.2 Sensor .....	8
2.2.1 Pengertian sensor .....	8
2.2.2 <i>Fingerprint Sensor</i> .....	9
2.3 Modul <i>Stepdown</i> .....	9
2.4 PCB ( <i>Printed circuit Board</i> ).....	10
2.5 Terminal Block .....	11

2.6 Baterai.....	11
2.6.1 Baterai Lithium Ion (Vape) .....	12
2.6.2 Bms Baterai.....	12
2.7 Gps Neo 6m.....	13
2.8 <i>Switch</i> dan <i>Relay</i> .....	14
2.8.1 <i>Switch ON/OFF</i> .....	14
2.8.2 <i>Relay</i> .....	14
2.9 Kabel Jumper.....	15
2.9.1 Pin <i>Header Female</i> .....	15
2.9.2 Kabel Jumper <i>Male-Female</i> .....	16
2.9.3 Selongsong kabel .....	16
2.10 Sepeda Listrik.....	17
2.11 Android .....	17
2.12 <i>Blynk</i> .....	18
<b>BAB III PERANCANGAN ALAT .....</b>	<b>19</b>
3.1 Alur Perancangan.....	19
3.2 Tujuan Perancangan.....	20
3.3 Perancangan Alat .....	20
3.4 Desain Alat .....	22
3.5 Skematik Rangkaian Alat .....	23
3.6 Rancangan Mikrokontroler.....	23
3.6.1 Rancangan Fingerprint Sensor.....	24
3.6.2 Rancangan Gps Neo 6M.....	25
3.6.3 Rancangan Relay .....	26
3.6.4 Rancangan Modul Stepdown LM2596 .....	26
3.6.5 Rancangan Ultrasonic HCSR-04 .....	27
3.6.6 Rancangan Servo .....	28
3.7 Perancangan Elektronik.....	29
3.8 Prinsip Kerja Dan Perancangan Hardware .....	30
3.8.1 Sistem Keamanan dengan Fingerprint.....	30
3.8.2 Sistem Pelacakan GPS .....	31
3.8.3 Sistem manajemen daya dan control terpusat.....	32

3.8.4	Integrasi Seluruh Sistem dalam Mikrokontroler.....	32
3.8.5	Rancangan Monitor.....	33
3.9	Perancangan <i>Software</i> .....	35
3.9.1	Arduino IDE.....	35
3.9.2	Mengkonfigurasi ESP 32 Pada Arduino IDE.....	39
3.9.3	Instalasi <i>Library</i> Adafruit IO di Arduino IDE .....	41
3.9.4	Aplikasi Blynk .....	42
3.9.5	Langkah Langkah membuat akun <i>blynk</i> .....	42
<b>BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN</b>	.....	<b>47</b>
4.1	Pengujian Alat .....	47
4.1.1	Metode Pengujian .....	47
4.1.2	Metode Pengujian .....	47
4.2	Data Hasil Pengujian .....	48
4.2.1	Pengujian Respon Alat Ke Android.....	49
4.3	Titik Pengujian.....	50
4.3.1	Pengukuran menggunakan multimeter .....	51
4.3.2	Data Hasil Pengukuran Modul Step Down LM2596.....	51
4.3.3	Data Hasil Pengukuran Pada Esp 32.....	51
4.3.4	Data Hasil Pengukuran Relay .....	52
4.3.5	Data Hasil Pengukuran <i>Fingerprint</i> .....	52
4.3.6	Data Hasil Pengukuran <i>Global Position System (GPS)</i> .....	53
4.3.7	Data Hasil Pengujian Jarak, Koneksi, Wi-fi dan Respon Sepeda Listrik .....	53
4.3.8	Data Hasil Pengujian Sensor Sidik Jari .....	54
4.3.9	Data hasil waktu pembacaan sensor Fingerprint Terhadap Sidik Jari ..	57
4.3.10	Pembacaan sensor <i>fingerprint</i> dengan Beberapa keadaan jari.....	59
4.4	Data Hasil Pengujian GPS.....	60
4.5	Data Halaman Utama Pada Aplikasi Mobile yaitu <i>Blynk</i> .....	61
4.6	Data Halaman Utama Pada Aplikasi Mobile yaitu <i>Blynk</i> .....	62
4.7	Perbandingan Kecepatan Pergerakan .....	67
4.8	Analisa dan Pembahasan .....	69
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN</b>	.....	<b>72</b>

5.1 Kesimpulan.....	72
5.2 Saran.....	73
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	<b>74</b>

## DAFTAR GAMBAR

<b>Gambar 1. 1</b> Road Map.....	4
<b>Gambar 2. 1</b> Mikrokontroler esp32 .....	
<b>Gambar 2. 2</b> Fingerprint sensor .....	9
<b>Gambar 2. 3</b> Modul Stepdown.....	9
<b>Gambar 2. 4</b> Terminal Block 2 pin .....	11
<b>Gambar 2. 5</b> Baterai Lithium Ion Vape.....	12
<b>Gambar 2. 6</b> Bms baterai .....	12
<b>Gambar 2. 7</b> Gps Neo 6M.....	13
<b>Gambar 2. 8</b> Switch .....	14
<b>Gambar 2. 9</b> Relay 2 Channel.....	14
<b>Gambar 2. 10</b> Pin Header Female.....	16
<b>Gambar 2. 11</b> Kabel jumper Male to Female.....	16
<b>Gambar 2. 12</b> Sepeda Listrik .....	17
<b>Gambar 2. 13</b> Logo Android.....	18
<b>Gambar 2. 14</b> Logo Blynk .....	18
<b>Gambar 3. 1</b> Flowchart .....	19
<b>Gambar 3. 2</b> Blok Diagram.....	21
<b>Gambar 3. 3</b> Desain alat .....	22
<b>Gambar 3. 4</b> Posisi letak sensor dan kotak komponen pada sepeda Listrik .....	23
<b>Gambar 3. 5</b> Skematik Rangkaian Alat .....	23
<b>Gambar 3. 6</b> Mikrokontroler Esp32.....	24
<b>Gambar 3. 7</b> Rancangan Fingerprint Sensor.....	24
<b>Gambar 3. 8</b> Rancangan Gps Neo 6M .....	25
<b>Gambar 3. 9</b> Rancangan Relay .....	26
<b>Gambar 3. 10</b> Rancangan Modul Stepdown.....	27
<b>Gambar 3. 11</b> Rancangan ultrasonic HCR04.....	28
<b>Gambar 3. 12</b> Rancangan Servo .....	28
<b>Gambar 3. 13</b> Skema layout rangkaian Gps .....	31

<b>Gambar 3. 14</b> Hp Android .....	33
<b>Gambar 3. 15</b> Website Arduino IDE.....	36
<b>Gambar 3. 16</b> Persetujuan instalasi Arduino IDE.....	36
<b>Gambar 3. 17</b> Pilihan Installation Folder atau Pilihan Folder Penyimpanan .....	37
<b>Gambar 3. 18</b> Proses Extract dan Instalasi di mulai .....	
<b>Gambar 3. 19</b> Proses instalasi telah selesai .....	
<b>Gambar 3. 20</b> Tampilan Start software Arduino IDE .....	38
<b>Gambar 3. 21</b> Tampilan Sketch Software Arduino IDE .....	
<b>Gambar 3. 22</b> Menu Preference .....	40
<b>Gambar 3. 23</b> Menu Board Manager .....	40
<b>Gambar 3. 24</b> Board Esp32.....	41
<b>Gambar 3. 25</b> Software Perancangan Alat.....	41
<b>Gambar 3. 26</b> Website Blynk.....	42
<b>Gambar 3. 27</b> Tampilan sign in.....	43
<b>Gambar 3. 28</b> Tampilan Create Device.....	43
<b>Gambar 3. 29</b> Tampilan Tamplate Project baru .....	44
<b>Gambar 3. 30</b> Tampilan Folder.....	44
<b>Gambar 3. 31</b> Tampilan Datastream .....	45
<b>Gambar 3. 32</b> Tampilan Create Serial Pin .....	45
<b>Gambar 3. 33</b> Tampilan Hasil .....	46
<b>Gambar 4. 1</b> Grafik Batang Pengujian Respon Alat.....	49
<b>Gambar 4. 2</b> Grafik Hasil Pengujian Jarak Alat Connect Wi-fi.....	54
<b>Gambar 4. 3</b> Grafik Batang Hasil waktu pembacaan sensor Fingerprint terhadap sidik jari.....	59
<b>Gambar 4. 4</b> Halaman Utama .....	61
<b>Gambar 4. 5</b> Halaman Utama Menampilkan Posisi Real-time.....	61
<b>Gambar 4. 6</b> Pengujian Lokasi Akurasi Pertama.....	62
<b>Gambar 4. 7</b> Pengujian Lokasi Akurasi Kedua.....	63
<b>Gambar 4. 8</b> Pengujian Lokasi Akurasi Ketiga .....	63

<b>Gambar 4. 9</b> Pengujian Lokasi Akurasi Keempat.....	64
<b>Gambar 4. 10</b> Pengujian Lokasi Akurasi Kelima .....	65
<b>Gambar 4. 11</b> Pengujian Lokasi Akurasi Keenam .....	65
<b>Gambar 4. 12</b> Pengujian Lokasi Akurasi Ketujuh .....	66
<b>Gambar 4. 13</b> Grafik Perbandingan Kecepatan Pergerakan .....	69

## DAFTAR TABEL

<b>Tabel 3. 1</b> Pin Esp32 Ke Fingerprint Sensor .....	25
<b>Tabel 3. 2</b> Pin Esp32 ke Gps Neo 6M.....	26
<b>Tabel 3. 3</b> Pin Esp32 ke Relay.....	26
<b>Tabel 3. 4</b> Pin Esp32 ke Modul Stepdown LM2596.....	27
<b>Tabel 3. 5</b> Pin Esp32 ke Ultrasonic HCSR04 .....	28
<b>Tabel 3. 6</b> Pin ESP32 ke Servo .....	29
<b>Tabel 4. 1</b> Pengujian Respon Alat.....	49
<b>Tabel 4. 2</b> Tabel Hasil Pengukuran Menggunakan Multimeter .....	51
<b>Tabel 4. 3</b> Pengukuran Modul Stepdown LM2596.....	51
<b>Tabel 4. 4</b> Pengukuran tegangan pada esp 32 .....	51
<b>Tabel 4. 5</b> Pengukuran Relay .....	52
<b>Tabel 4. 6</b> Pengukuran Fingerprint sensor .....	52
<b>Tabel 4. 7</b> Hasil pengukuran pada Gps .....	53
<b>Tabel 4. 8</b> Data Hasil Pengujian Jarak Alat Connect Wi-fi .....	53
<b>Tabel 4. 9</b> Data Hasil Pengujian Sensor Sidik Jari .....	55
<b>Tabel 4. 10</b> Data Hasil waktu pembacaan sensor Fingerprint terhadap sidik jari ..	57
<b>Tabel 4. 11</b> Data pembacaan sensor Fingerprint dengan beberapa keadaan jari ..	60
<b>Tabel 4. 12</b> Tabel Perbandingan titik lokasi penguji.....	67
<b>Tabel 4. 13</b> Perbandingan Kecepatan Pergerakan.....	68