

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Berdasarkan perancangan dan hasil yang didapat dari perhitungan dan pengujian sensor pada Robot pencari warna, maka penulis dapat menyimpulkan bahwa :

1. Pada pemrograman sensor warna nilai warna yang di masukan dalam program harus sesuai sehingga robot dapat mendeteksi warna sesuai dengan warna yang dituju.
2. Saat robot berjalan, sensor jarak mengatur arah dan tujuan robot oleh sebab itu pada sensor jarak tidak boleh terhalang oleh benda-benda asing dan tidak berubah posisi agar sensor dapat bekerja secara maksimal.

5.2. Saran

Untuk mengembangkan robot ini pada masa yang akan datang maka penulis sarankan beberapa hal berikut ini :

1. Diharapkan untuk robot pencari warna ini selanjutnya dapat ditambahkan kendali android sehingga dapat meningkatkan kemampuan dan pergerakan robot itu sendiri.
2. Pada bagian monitoring diharapkan robot ini selanjutnya dapat ditampilkkan pada handphone atau pun android sehingga dapat memaksimalkan fungsi robot tersebut.