

**RANCANG BANGUN SIMULASI PROTOTYPE WHEEL LOADER  
PELEPAS RODA DENGAN SISTEM MEKANIS  
(PEMBUATAN)**



Oleh :

**RANGGA ADHE NUGRAHA**

**0610 3020 0808**

Menyetujui,

Palembang, Agustus 2014

**Pembimbing I**

**Pembimbing II**

**H.Azharuddin, S.T.,M.T**  
**NIP. 196304141993031001**

**Muhammad Rasid, S.T.,M.T**  
**NIP. 196302051989031001**

Mengetahui,  
Ketua Jurusan Teknik Mesin  
Politeknik Negeri Sriwijaya

**Ir. Safei, M.T.**  
**NIP. 196601211993031002**

## **MOTTO**

*"Mengalir seperti air, melayang seperti udara, penghangat seperti api dan tinggi seperti puncak gunung."*

*"Jika proses menuju Puncak gunung tidak mudah itu wajar, karena jalan menuju puncak kita harus mendaki keatas di mulai dari bawah."*

*"Dia yang tak cukup berani mengambil resiko tak akan mencapai apapun dalam hidup."* (Muhammad Ali)

Persembahan Laporan akhir ini penulis persembahkan untuk:

- *Allah SWT*
- *Kedua orang tuaku tercinta yang telah memsupport baik materi maupun non materi*
- *Almamater tercinta Politeknik Negeri Sriwijaya*
- *Kepala jurusan Teknik Mesin Pak Ir. Safei*
- *Pembimbing 1 Laporan Akhir Pak Azharuddin. S.T., M.T yang telah membimbing saya*
- *Pembimbing 2 pak Muhammad Rasid. S.T., M.T yang telah membimbing saya*
- *Kakak dan adik saya yang selalu mensupport saya*
- *Teman- teman seperjuanganku Teknik Mesin 2011 6MA, 6MB, 6MC, 6MEA, 6MEB, 6MC*
- *Keluarga Besar Himpala Bahatera Buana*
- *Almamaterku (Politeknik Negeri Sriwijaya)*

## **Abstrak**

Rangga Adhe Nugraha 061030200808. Rancang Bangun Pergerakkan *Prototype Wheel loader* Pelepas Roda Kendaraan Jenis Tire Dengan Sistem Mekanis.

Laporan Akhir Jurusan Teknik Mesin, Program Studi Teknik Mesin, Konsentrasi Alat Berat Fakultas, Politeknik Negeri Sriwijaya.

**Isi xiii + 49 halaman + halaman lampiran.**

Sejalan dengan perkembangan ilmu pengetahuan dan teknologi pada era modern sekarang, banyak sekali simulasi-simulasi yang telah diciptakan, baik dalam bentuk simulasi dalam layar ataupun simulasi dalam ukuran *prototype*.

Prinsip kerja pada alat simulasi ini yaitu menggunakan motor listrik DC sebagai penggerak dan aki sebagai penyuplai energi. Alat ini dapat melakukan pergerakkan umum yang pada *wheel loader* sebenarnya. Mulai dari pergerakkan *forward & reverse, arm, articulated* dan dapat berjalan. Kapasitas angkat dari alat ini yaitu sebesar 0.5kg dan membutuhkan motor *wiper* sebagai penggerak karena memiliki torsi sebesar 0.5Nm.

## **abstract**

Rangga Adhe Nugraha 061030200808. **The move Prototype Design of Wheel loader Release Wheel Vehicle Tire Type With Mechanical Systems. Final Report of the Department of Mechanical Engineering, Department of Mechanical Engineering, Concentration of Heavy Equipment School, Polytechnic of Sriwijaya.**

**Contents xiii + 49 pages + page appendix.**

**In line with the development of science and technology in the modern era, a lot of simulation that has been created, either in the form of simulation in the size of the screen or simulation prototype.**

**The working principle in this simulation tool that uses a DC electric motor as the driving and battery as an energy supplier. This tool can perform a general movement in the actual wheel loaders. Starting from the forward and reverse movement, arm, articulated and can walk. Lifting capacity of this tool is equal to 0.5kg and requires a wiper motor as the driving because it has a torque of 0.5Nm.**

## **KATA PENGANTAR**

Dengan mengucapkan puji dan syukur atas kehadirat Allah SWT, karna berkat rahmat dan karunia-nya lah penulis dapat menyelesaikan Laporan Akhir ini yang berjudul “Rancang Bangun Prototype Wheel Loader Pelepas Roda Kendaraan Besar Jenis Tire Dengan Sistem Mekanis”. Adapun tujuan dari penulisan Laporan Akhir ini adalah untuk memenuhi segala syarat dalam menyelesaikan studi D3 di Politeknik Negeri Sriwijaya Jurusan Teknik Mesin.

Dalam penulisan Laporan Akhir ini tak lepas dari bantuan, bimbingan serta dorongan baik berupa moril maupun materil. Pada kesempatan yang baik ini penulis ingin mengucapkan terima kasih kepada yang terhormat:

1. Kedua orang tuaku yang selalu mendukung dan selalu mendoakanku.
2. Bapak RD Kusumanto, S.T., M.T. selaku Direktur Politeknik Negeri Sriwijaya
3. Bapak Ir.Safei, M.T selaku Kepala Jurusan Teknik mesin
4. Bapak Azharuddin S.T.,M.T selaku dosen pembimbing I
5. Bapak Muhammad rasid S.T.,MT selaku dosen pembimbing II
6. Seluruh dewan dosen dan staf tata usaha Politeknik Negeri Sriwijaya
7. Semua pihak yang telah banyak membantu dalam penyusunan laporan ini
8. Bapak / Ibu dosen serta rekan-rekan yang telah banyak memberi bantuan moril maupun materil bagi penulis dalam menyelesaikan Laporan Akhir ini
9. Rekan-rekan mahasiswa 6mea,6meb,6mec,6ma,6mb,6mc yang telah banyak membantu dan kerja sama yang telah diberikan sampai selesai proyek akhir.
10. Keluarga besar ukm himpala bahtera buana
11. Angkatan diklatsar 2011-2012 kacang ijo yang banyak membantu saya
12. Pleton 11 diksarlin 2011

Semoga segala kebaikan Bapak / Ibu dan Rekan-rekan dibalas dengan yang lebih baik oleh Allah SWT.

Penulis menyadari dalam penyusunan laporan ini masih banyak kekurangan, oleh karena itu Penulis sangat mengharapkan kritikan dan saran yang bersifat membangun guna perbaikan dimasa yang akan datang. Mudah-mudahan laporan akhir ini bermanfaat bagi kita semua.

Palembang, 1 juli 2014

Penulis

**DAFTAR ISI**

<b>HALAMAN JUDUL .....</b>	i
<b>HALAMAN PENGESAHAN.....</b>	ii
<b>MOTTO .....</b>	iii
<b>ABSTRAK .....</b>	iv
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	v
<b>DAFTAR ISI.....</b>	vii
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	viii
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	xi

**BAB I PENDAHULUAN**

1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Permasalahan dan Pembatasan Masalah .....	2
1.3 Tujuan dan Manfaat .....	2
1.4 Metode Pengumpulan Data.....	3
1.5 Sistematika Penulisan .....	4
 <b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA</b>	
2.1 <i>Wheel Loader</i> .....	5
2.1.1 Pengertian <i>Wheel Loader</i> .....	5
2.1.2 Jenis-Jenis <i>Loader</i> .....	5
2.1.3 Cara Kerja <i>Wheel Loader</i> .....	7
2.1.4 Bagian-Bagian <i>Wheel Loader</i> .....	9
2.1.5 Pergerakan Arms pada <i>wheel Loader</i> .....	9
2.1.6 Pertimbangan dasar pemilihan komponen .....	10
2.2 Perhitungan massa dan kekuatan .....	13
2.2.1 Karakteristik Massa Komponen-Komponen Utama .....	13
 2.3 Rumus-Rumus yang Digunakan .....	12
2.2.1 Motor Listrik .....	16
2.2.2 Proses Pengeboran .....	17
2.2.3 Proses Pemotongan Dengan Gerinda.....	18
2.2.4 proses pengelasa dengan las listrik .....	18
2.2.5 Hukum Kesetimbangan.....	14
 2.4 <i>Maintenance</i> .....	20
2.3.1 Pengertian <i>Maintenance</i> .....	20
2.3.2 Tujuan dari <i>Maintenance</i> .....	20
2.3.3 Klasifikasi dari <i>Maintenance</i> .....	20

### **BAB III PERANCANGAN**

3.1	Cara kerja prototype whell loader pelepas roda kendaraan besar jenis tire dengan sistem mekanis .....	23
3.2	Komponen prototype wheel loader pelepas roda kendaraan besar jenis tire dengan sistem mekanis .....	24
3.2.1	Rangka .....	24
3.2.2	Motor wiper/power windows .....	25
3.2.3	Rantai .....	25
3.2.4	Bearing .....	26
3.2.5	Pillow Block .....	26
3.2.6	Battery .....	26
3.2.7	Roda.....	27
3.3	Perhitungan Poros.....	27
3.4	Perhitungan Rangka Bawah.....	31
3.5	Perhitungan daya motor servo/ motor wiper .....	32
3.6	Perhitungan Rasio Gear.....	34
3.7	Perhitungan Tegangan Buckling pada <i>Arm</i> Penahan Beban .	35
3.8	Perhitungan kekuatan Rangka Utama .....	37
3.9	Perhitungan kekuatan sambungan las.....	38

## **BAB IV PROSES PEMBUATAN**

4.1	Proses Pembuatan Konstruksi Rangka .....	41
4.2	Proses Kerja Bangku .....	46
4.3	Proses Kerja Bangku .....	46
4.4	Daftar Harga dan Bahan .....	47
4.5	Waktu Pengerjaan.....	48

## **BAB IV PERAWATAN DAN PERBAIKAN**

4.1	Perawatan dan Alat Perbaikan Rancang Bangun prototype wheel loader pelepas roda kendaraan jenis tire dengan sistem mekanis	41
4.2	perbaikan komponen jika terjadi kerusakan .....	45
4.3	proses pembongkaran dan perakitan .....	46
4.4	Jadwal Perawatan Rancang Bangun prototype wheel loader pelepas roda kendaraan besar jenis tire dgn sistem mekanis .....	47

## **BAB V PENUTUP**

5.1	Kesimpulan.....	49
5.2	Saran .....	49

## **DAFTAR PUSTAKA**

## **LAMPIRAN**

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 <i>Wheel Loader</i> .....	5
Gambar 2.2 <i>Wheel Loader in Articulated position</i> .....	6
Gambar 2.3 <i>Crawler Loader</i> .....	6
Gambar 2.4 <i>Wheel Loader</i> pada Posisi V <i>Loading</i> .....	7
Gambar 2.5 <i>Wheel Loader</i> pada Posisi L <i>Loading</i> .....	7
Gambar 2.6 <i>Wheel Loader</i> pada Posisi cross <i>loading</i> .....	8
Gambar 2.7 <i>Wheel Loader</i> .....	9
Gambar 2.8 <i>Wheel Loader in Hold Position</i> .....	9
Gambar 2.9 <i>Wheel Loader in Raise Position</i> .....	10
Gambar 2.10 <i>Bucket in Float Position</i> .....	10
Gambar 2.11 <i>Wheel Loader in Lower Position</i> .....	10
Gambar 2.12 <i>Model simulasi wheel loader</i> .....	11
Gambar 2.13 <i>plat bawah</i> .....	13
Gambar 2.14 konstruksi rangka depan.....	14
Gambar 2.15 rangka belakang.....	14
Gambar 2.16 Rangka total.....	14
Gambar 2.17 Besi plat lengan ( Arm) .....	14
Gambar 2.18 arm tampak kanan .....	16
Gambar 2.19 3D assembly rangka dan body .....	16
Gambar 2.20 gambar teknik las .....	18
Gambar 2.21 Gambar sambungan las .....	19
Gambar 2.22 klasifikasi maintenance .....	22
Gambar 3.1 diagram alir cara kerja <i>Wheel loader</i> pelepas roda kendaran besar jenis tire dengan sistem mekanis.....	24
Gambar 3.2 Rangka.....	25
Gambar 3.3 motor listrik .....	25
Gambar 3.4 Rantai .....	25
Gambar 3.5 Bearing .....	26
Gambar 3.6 Pillow block.....	26

Gambar 3.7 <i>Battery</i> .....	26
Gambar 3.8 Roda trolli.....	27
Gambar 3.9 Diagram benda bebas .....	27
Gambar 3.10 Gaya yang terjadi pada poros .....	27
Gambar 3.11 diagram benda bebas momen bengkok terbesar.....	29
Gambar 3.12 Diagram benda bebas poros .....	29
Gambar 3.13 gaya yang terjadi pada poros .....	29
Gambar 3.14 Diagram benda bebas momen bengkok terbesar.....	31
Gambar 3.15 Rangka bawah .....	31
Gambar 3.16 Motor Servo.....	32
Gambar 3.17 <i>motor wiper</i> .....	33
Gambar 3.18 diagram benda bebas rangka utama .....	37
Gambar 3.19 Sketsa pengelasan rangka.....	38
Gambar 4.1 Rancangan Simulasi .....	41
Gambar 4.2 Meteran.....	66
Gambar 4.3 Neraca.....	67
Gambar 4.4 <i>Stopwatch</i> .....	67
Gambar 4.5 Diagram Alir Sistem Pergerakkan Naik/Turun <i>Arms</i> .....	68
Gambar 4.6 Diagram Alir Sistem Pergerakkan Maju/Mundur .....	68

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2.1 Komponen yang Dipertimbangkan .....	11
Tabel 2.2 Pemilihan Komponen.....	11
Tabel 3.3 Karakteristik Bagian-Bagian Alat Simulasi.....	27
Tabel 4.1 proses pembuatan konstruksi rangka .....	41
Tabel 4.2 harga pembelian bahan dan alat .....	47
Tabel 4.3 waktu penggerjaan bahan dan alat .....	48
Tabel 4.1 perawatan yang harus dilakukan setiap bulan.....	44
Tabel 4.2 perawatan prototype wheel loader elepas roda kendaraan besar jenis tire dengan sistem mekanis.....	47