

## DAFTAR PUSTAKA

- Ardiansyah, Muhammad. 2014. Pengendali Gerak Motor DC dengan Remote Control Terbang Quadcopter. Politeknik Negeri Sriwijaya
- Basukesti, agus dan Yuliani Indrianingsih. Sistem Pengendalian Jarak Terbang Pada Pesawat Quadcopter Untuk Menghindari Loss Of Control. Sekolah Tinggi Teknologi Adisutjipto. Diakses Pada 11 Desember 2015
- Nurmansyah. 2014. Kestabilan Quadcopter dengan Menggunakan Sensor Gyroscope TG 3205. Politeknik Negeri Sriwijaya
- Puspasari, Indah Dkk. 2014. Perancangan dan Implementasi *Quadcopter* untuk Foto Udara Objek-objek Wisata di Kota Palembang. Jurnal Generic, Vol. 9, No. 2. Diakses pada 12 Mei 2016
- Rangku, Muhammad Syarizal, 2014, Aplikasi GPS Pada Quadcopter Sebagai Pengontrol Hold Position, Politeknik Negeri Sriwijaya
- Septian, Tedi. 2014. Aplikasi Compass Sebagai Penentu Posisi Quadcopter. Politeknik Negeri Sriwijaya
- Smawardika, Ida Bagus Alit. Hand Motion Control Untuk Mengerakkan sensor accelerometer ADXL335 dan Wireless Xbee-Pro series 1 60 MW berbasis Mikrokontroler Atmega32. Jurnal Ilmiah Mikrotek Vol. 1, No.2. Diakses 27 November 2015
- Yusuf, Zam dan Ali Fatoni. 2012. Perancangan dan Implementasi Kontroller PID untuk Autonomos Moving Forward Manuver Pada Quadcopter. Jurnal Teknik POMITS Vol. 1, No. 1, (2012) 1-6. Diakses 9 Mei 2016.