

**RANCANG BANGUN SIMULASI KERJA *MOBILE GANTRY CRANE*  
DENGAN SISTEM OTOMATIS  
(PERBAIKAN DAN PERAWATAN)**



**LAPORAN AKHIR**

**Disusun untuk Memenuhi Salah Satu Syarat Menyelesaikan Pendidikan  
Diploma III pada Jurusan Teknik Mesin Konsentrasi Alat Berat  
Politeknik Negeri Sriwijaya**

**Oleh:**

**RISKY MEINAKI**

**0613 3020 0141**

**POLITEKNIK NEGERI SRIWIJAYA**

**PALEMBANG**

**2016**

**RANCANG BANGUN SIMULASI KERJA *HOIST* DAN *TROLLEY* PADA  
*RUBBER TYRED GANTRY* (RTG) DENGAN SISTEM MEKANIS  
(PROSES PEMBUATAN)**



Oleh :  
**RISKY MEINAKI**  
**0613 3020 0141**

Menyetujui,

**Palembang, Agustus 2016**

Menyetujui,  
Pembimbing I

Menyetujui,  
Pembimbing II

**H.Indra Gunawan ,S.T ,M.Si**  
**NIP 196511111993031003**

**Tamzil Radin,S.T**  
**NIP 196103121984031002**

Mengetahui,  
**Ketua Jurusan Teknik Mesin**  
**Politeknik Negeri Sriwijaya**

**Ir. Sairul Effendi, M.T.**  
**NIP. 196309121989031005**

## MOTTO DAN PERSEMBAHAN

### MOTTO :

- *Usaha manusia adalah bermacam - macam yang terpenting ialah mencari keridaan Allah S.W.T*  
*Usaha manusia beranekaragam untuk mencari kebahagiaan dan kesuksesan dunia akhirat, maka Allah jualah yang Memberi petunjuk untuk mendapatkannya.*  
*Hanya Allah semata yang memberikan kenikmatan semata - mata karena keridhaan, dan niscaya kelak dia akan mendapat kesenangan yang sempurna. ( Al Lail, Makkiyah Surah ke -92;21 Ayat )*
- *“Change will not come if we wait for some other person, or if we wait for someone other time. We are the ones we’ve been waiting for. We are the change that we seek.” ( Barack Obama )*  
*“Perubahan tidak akan datang jika kita menunggu untuk seseorang lain yang merubah, atau jika kita terus menunggu. Kita adalah satu - satunya yang kita tunggu. Kita akan merubah apa yang kita inginkan.” Dalam pemikiran saya, selama saya sekolah pastilah bukan hanya ilmu buku yang saya dapatkan. Saya memilih untuk melakukan perubahan.*  
*Melakukan perubahan dengan jujur dan disiplin, layaknya sekeping koin dengan dua sisi, saling melengkapi. Perubahan dengan kejujuran harus menjadi komitmen.*
- *Kegagalan dan Proses Belajar*  
*Sejarah telah menunjukkan bahwa para pemenang yang paling dikagumi selalu menghadapi rintangan - rintangan yang memilukan sebelum mereka menang. Mereka akhirnya menjadi juara karena menolak untuk*

*putus asa dengan kekalahan - kekalahan mereka. Dalam prosesnya, para pemenang mengalami jatuh bangun. Hanya orang - orang yang tak kenal putus asa dengan kegagalan yang dialami yang akan menjadi juara dan pemenang.*

*Kupersembahkan Kepada :*

- *Allah SWT, yang telah memberikan nikmat dan kesempatan untukku menuntut Ilmu.*
- *Papa dan Mamaku, yang telah berkorban baik secara moril maupun materi untuk kelangsungan pendidikanku.*
- *Keluarga dan Teman Dekat yang telah membantu dan memberi semangat kepadaku,*
- *Para dosen dan tenaga pengajar, yang ikhlas memberikan ilmu dan pengalaman berharga kepadaku.*
- *Teman-temanku, terkhususnya kelas 6 MC(2013) yang telah berjuang bersama - sama dan saling mendukung satu sama lain.*
- *Almamaterku, teknik mesin Politeknik Negeri Sriwijaya aku berjanji akan lebih mengharumkan nama mu.*
- *Bangsa dan Negaraku, aku akan membawa namamu di setiap langkahku dimana pun aku berkarya nanti.*

## ABSTRAK

Nama : RISKY MEINAKI  
Konsentrasi Studi : Alat Berat  
Program Studi : Teknik Mesin  
Judul L.A : Rancang Bangun Simulasi Kerja *Mobile Gantry Crane* dengan Sistem Otomatis.

**(2016: 24 + 100 Halaman + Daftar Gambar + Daftar Tabel + Lampiran)**

Sejalan dengan perkembangan ilmu pengetahuan dan teknologi pada era modern sekarang, banyak sekali simulasi-simulasi yang telah diciptakan, baik dalam bentuk simulasi dalam layar ataupun simulasi dalam ukuran *prototype*.

Prinsip kerja pada alat simulasi ini yaitu menggunakan motor listrik sebagai penggerak utama. Alat ini dapat melakukan pergerakan umum yang pada *Rubber tyreed gantry (RTG) crane*. Pergerakannya meliputi kerja dari *hoist* dan *trolley*.

Kata kunci : rancang bangun, *rubber tyred gantry crane*, *hoist and trolley*.

## ABSTRACT

*Name* : Risky meinaki  
*Concentration Study* : Heavy Equipment  
*Department Study* : Mechanical Engineering Program  
*Title Final Report* : The Design and Simulation of movement is work  
on Mobile Gantry Crane with Otomatis Systems

---

**(2016: 24 + 100 Pages + Draw List + Table List + Enclosure)**

---

*In line with the development of science and technology in the modern era right now, a lot of simulations that have been created, both in the form of simulation on the screen or in the size of the prototype simulation.*

*The working principle in this simulation tool that uses a electric motor drive. This tool can do a general movement in the actual rubber tyred gantry. There are movement use hoist and trolley.*

*Key word : Design and Simulation, rubber tyred gantry crane, hoist and trolley*

## KATA PENGANTAR

Dengan mengucapkan syukur alhamdulillah kepada Allah SWT, karena dengan rahmat dan hidayah-Nya lah penulis dapat menyelesaikan Laporan Akhir ini tepat pada waktunya. Adapun judul dari Laporan Akhir ini adalah “Rancang Bangun Simulasi Kerja *Hoist* dan *Trolley Rubber Tyred Gantry (RTG) Crane* dengan Sistem Mekanis”. Tujuan dari pembuatan laporan akhir ini adalah untuk memenuhi sebagian dari syarat - syarat menyelesaikan studi di Politeknik Negeri Sriwijaya Palembang.

Dalam penulisan Laporan Akhir ini tak lepas dari bantuan, bimbingan serta dorongan baik berupa moril maupun materil. Pada kesempatan yang baik ini penulis ingin mengucapkan terima kasih kepada yang terhormat:

1. Bapak Dr. Ing. Ahmad Taqwa, M.T. selaku Direktur Politeknik Negeri Sriwijaya
2. Bapak Ir. Sairul Effendi, M.T. selaku Kepala Jurusan Teknik mesin
3. Bapak H. Indra Gunawan, S.T., M.Si. selaku dosen pembimbing I
4. Bapak Tamzil Radin, S.T. selaku dosen pembimbing II
5. Bapak dan Ibuku yang selalu mendukung dan mendoakanku.
6. Semua pihak yang telah banyak membantu dalam penyusunan laporan ini.
7. Bapak / Ibu dosen serta rekan - rekan yang telah banyak memberikan bantuan moril maupun materil bagi penulis dalam menyelesaikan Laporan Akhir ini
8. Rekan - rekan mahasiswa yang telah banyak membantu dan kerja sama yang telah diberikan sampai selesai proyek akhir.

9. Rekan – rekan Himpunan Mahasiswa Jurusan Teknik Mesin yang telah banyak memberikan dukungan sampai proyek akhir ini selesai.
10. Para sahabat - sahabatku yang telah memberikan motivasi dan dukungan yang terbaik.
11. Dan semua pihak yang telah berjasa, keluarga, teman seperjuangan terima kasih atas semua bantuan kalian walaupun tidak dapat disebutkan satu per satu, tapi percayalah bahwa kalian memiliki arti yang sangat penting bagi penulis.

Semoga segala kebaikan Bapak / Ibu dan Rekan-rekan dibalas dengan yang lebih baik oleh Allah SWT.

Penulis menyadari dalam penyusunan laporan ini masih banyak kekurangan, oleh karena itu Penulis sangat mengharapkan kritikan dan saran yang bersifat membangun guna perbaikan dimasa yang akan datang. Mudah-mudahan laporan akhir ini bermanfaat bagi kita semua.

Palembang, Agustus2016

Penulis



## DAFTAR ISI

	Halaman
<b>HALAMAN JUDUL</b> .....	i
<b>LEMBAR PENGESAHAN</b> .....	ii
<b>MOTTO DAN PERSEMBAHAN</b> .....	iii
<b>ABSTRAK</b> .....	v
<b>ABSTRACT</b> .....	vi
<b>KATA PENGANTAR</b> .....	vii
<b>DAFTAR ISI</b> .....	ix
<b>DAFTAR TABEL</b> .....	xii
<b>DAFTAR GAMBAR</b> .....	xiii
<b>BAB I PENDAHULUAN</b>	
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Tujuan dan Manfaat .....	2
1.3 Metodologi.....	2
1.4 Permasalahan dan Batasan Masalah .....	3
1.5 Sistem Penulisan .....	3
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA</b>	
2.1 Pengertian <i>Crane</i> .....	5
2.2 Jenis-Jenis Utama <i>Crane</i> .....	5
2.2.1 <i>Crane</i> Stasioner Yang Dapat Diputar .....	5
2.2.2 <i>Crane</i> Yang Bergerak Pada Rel.....	5

2.2.3 Crane Tanpa Lintasan .....	5
2.2.4 Crane Yang di Pasang Pada Traktor Rantai .....	6
2.2.5 Crane Jembatan .....	6
2.3 Cara Kerja Rubber Tyred Gantry Crane .....	6
2.4 Bagian-Bagian Rubber Tyred Gantry Crane .....	7
2.5 Perhitungan Gaya dan Tegangan pada Rangka .....	8
2.5.1 Hukum Kesetimbangan .....	8
2.5.2 Tegangan Bending .....	8
2.5.3 Tegangan Tarik .....	8
2.5.4 Tegangan Geser .....	9
2.5.5 Teori Euler .....	9
2.6 Transmisi .....	9
2.6.1 Roda Gigi .....	9
2.6.2 Motor .....	11
2.6.3 Sabuk .....	11
2.6.4 Rantai .....	13
2.6.5 Katrol ( <i>pulley</i> ) .....	14
2.7 Tali ( <i>line</i> ) .....	15
2.8 Kait ( <i>hook</i> ) .....	17
2.9 Data Pengujian .....	18
2.10 Proses Permesinan .....	20
2.11 Maintenance .....	22

### **BAB III PERHITUNGAN**

3.1 Pertimbangan Dasar Pemilihan Komponen .....	25
3.2 Mekanisme Proses Pengangkatan RTG Crane .....	28
3.3 Perhitungan Kekuatan Rangka .....	33
3.3.1 Berat Rangka .....	33
3.3.2 Menghitung Kekuatan Rangka .....	34
3.4 Perhitungan Mekanisme Pengangkat RTG Crane .....	44
3.4.1 Sabuk .....	47

3.4.2 Rantai .....	51
3.4.3 Motor .....	54
3.4.4 Transmisi.....	55
3.4.5 Tali Baja.....	57
<b>BAB IV PEMBAHASAN</b>	
4.1 Perawatan dan Perbaikan .....	59
4.2.1 Prosedur Pengoperasian .....	59
4.2.2 Perbaikan komponen jika terjadi kerusakan .....	60
4.2.3 Jadwal perawatan dan perbaikan .....	67
4.2.3 Jadwal perawatan dan perbaikan	
<b>BAB V PENUTUP</b>	
5.1 Kesimpulan .....	99
5.2 Saran .....	100

## DAFTAR PUSTAKA

## DAFTAR LAMPIRAN

## DAFTAR TABEL

Tabel 3.1	Komponen yang dipertimbangkan .....	25
Tabel 3.2	Pilihan komponen .....	26
Tabel 4.1	Peralatan yang digunakan .....	59
Tabel 4.2	Proses pembuatan frame utama .....	60
Tabel 4.3	Proses pembuatan frame <i>hoist</i> dan <i>trolley</i> .....	62
Tabel 4.4	Proses pembuatan kedudukan motor <i>hoist</i> .....	64

Tabel 4.5	Proses pembuatan kopling .....	67
Tabel 4.6	Daftar nama dan harga material .....	75
Tabel 4.7	Rekapitulasi waktu pengerjaan .....	76
Tabel 4.8	Jadwal Perawatan .....	87
Tabel 4.9	Waktu yang dibutuhkan mengangkat kontainer .....	93
Tabel 4.10	Waktu yang dibutuhkan <i>trolley</i> bawah.....	95
Tabel 4.11	Waktu yang dibutuhkan <i>trolley</i> atas .....	97
Tabel 4.12	Interval waktu angkat .....	98

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1	Bagian-bagian <i>Rubber Tyred Gantry</i> .....	7
Gambar 2.2	Sistem Transmisi .....	10
Gambar 2.3	Spesifikasi <i>Gearbox</i> .....	10
Gambar 2.4	Bagian Sabuk V.....	12
Gambar 2.5	Bagian Sabuk V .....	12
Gambar 2.6	Bagian sabuk V .....	13
Gambar 2.7	Katrol.....	14
Gambar 2.8	Konstruksi serat tali baja.....	16

Gambar 2.9 Kait ( <i>hook</i> ) .....	18
Gambar 3.1 Model Simulasi <i>Rubber Tyred Gantry Crane</i> .....	25
Gambar 3.2 Mekanisme proses pengangkatan <i>RTG Crane</i> .....	27
Gambar 3.3 Diagram Benda Bebas kekuatan rangka utama.....	36
Gambar 3.4 Diagram Benda Bebas kekuatan rangka <i>Hoist</i> .....	40
Gambar 3.5 Diagram Benda Bebas kekuatan rangka poros utama .....	43
Gambar 3.6 <i>Pully Atas</i> .....	47
Gambar 3.7 <i>Pully Bawah</i> .....	51
Gambar 3.8 Sistem Transmisi motor Ke <i>Trolley</i> .....	55
Gambar 3.9 Sistem Transmisi motor Ke <i>Hoist Trolley</i> .....	56
Gambar 3.10 Sistem Transmisi motor Ke <i>Drum</i> .....	57