

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pembahasan dan analisa yang ada, maka kesimpulan yang didapat bahwa:

1. Jumlah pulsa yang dibaca oleh sensor *Rotary Encoder* bergantung pada jumlah lubang yang terdapat pada piringan encoder
2. Semakin banyak jumlah lubang pada piringan encoder maka akan meningkatkan akurasi pengukuran kecepatan pada mobil listrik pada kecepatan rendah.
3. Kecepatan putaran piringan *encoder* akan linear dengan kecepatan mobil listrik, semakin besar kecepatan putaran piringan *encoder* dalam satuan Rpm (*Revolutions per minute*) maka akan semakin besar kecepatan mobil dalam satuan Km/h (*Kilometers per hour*).

5.2 Saran

Saran penulis pada laporan akhir adalah sebagai berikut:

1. Kualitas optocoupler sangat berpengaruh dalam pengukuran, sebaiknya menggunakan optocoupler yang mampu menghitung Rpm dengan kecepatan tinggi.
2. Disarankan menggunakan alat ukur Rpm Meter (*Tachometer*) sebagai data pembanding dengan data pengukuran Rpm menggunakan optocoupler.