

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Kesimpulan yang diperoleh dari komunikasi serial pada robot terbang sebagai pendeteksi asap ini adalah:

1. Proses transmisi data pada setiap komunikasi serial memiliki level tegangan *logic* yang berbeda-beda yang bergantung pada data yang ditransmisikan.
2. Data yang dikirimkan masing-masing komunikasi serial pada robot terbang sebagai pendeteksi asap memiliki kecepatan yang berbeda-beda sehingga proses transmisi data memiliki waktu jeda yang singkat untuk pengumpulan data (*buffering*).

5.2 Saran

Saran yang diberikan oleh penulis guna meningkatkan kinerja robot terbang sebagai pendeteksi asap ini:

1. Sebaiknya menggunakan sensor GPS yang dapat bekerja sangat baik di dalam maupun di luar ruangan, karena sensor GPS APM2.5 Neo-6M sangat baik digunakan hanya di luar ruangan saja.
2. Pemilihan sensor suhu yang dapat langsung mendeteksi penurunan ataupun kenaikan suhu secara cepat tanpa harus menunggu waktu yang lama, sehingga data yang dikirimkan dapat diketahui secara cepat.