

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Dari percobaan yang telah dilakukan dapat disimpulkan bahwa :

1. Xbee Pro sebagai media komunikasi wireless pada robot pemantau lokasi bencana dikonfigurasi menggunakan aplikasi XCTU dengan mengubah parameter PAN ID, Address Destination Low dan Address Destination High.
2. Pada saat remote mengirimkan perintah, didapat bentuk sinyal dan frekuensi yang berbeda-beda pada masing-masing tombol perintah.
3. Kamera wireless dideteksi dari jarak 1 Meter - 25 Meter dengan hasil delay yang bervariasi.

5.2 Saran

Dalam pembuatan alat ini tentu saja masih banyak kekurangan yang terdapat didalamnya, oleh karena itu penulis memberikan saran sebagai berikut :

1. Robot pemantau bencana lokasi gempa ini hanya berfungsi sebagai robot yang memantau keadaan saja, akan lebih baik jika pada pengembangan robot selanjutnya bisa ditambah berbagai jenis sensor untuk fungsi lainnya seperti pemantau adanya tanda-tanda akan terjadi gempa.
2. Media komunikasi yang digunakan robot pemantau bencana gempa ini adalah modul Xbee pro yang terbatas max sejauh 500 M, untuk selanjutnya bisa digunakan media komunikasi yang jangkauannya lebih global.
3. Alat ini dapat digunakan untuk mencari korban-korban reruntuhan yang kecil didalam ruang-ruang sempit yang tidak dapat diakses oleh manusia