

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengukuran dan analisa pada perancangan sistem navigasi kursi roda dengan remote kontrol *wireless* dapat disimpulkan sebagai berikut :

1. Sensor depan dan belakang memberikan perintah berhenti ke motor DC saat mendeteksi halangan, sensor kiri dan kanan memberikan perintah menghindar dan berhenti saat mendeteksi halangan.
2. Semakin jauh jarak remote kontrol ke kursi roda saat memberikan perintah maka semakin kecil tegangan output yang di hasilkan oleh motor DC kiri dan motor DC kanan.
3. Jarak remote kontrol dapat memberikan perintah dengan lancar ke kursi roda adalah 1-3 meter pada jarak 4-5 meter remote kontrol dapat memberikan perintah ke kursi roda namun lambat diterima. Pada jarak 6 meter koneksi terputus sehingga tidak dapat memberikan perintah ke kursi roda.

5.2. Saran

Adapun saran yang dapat diberikan untuk pengembangan alat ini adalah :

1. Pengembangan remote kontrol dapat dilakukan dengan menggunakan perangkat lain seperti Bluetooth agar jarak pengiriman perintah lebih jauh.
2. Penambahan sensor lain seperti sensor pendeteksi kemiringan dapat diaplikasikan ke kursi roda agar kursi roda lebih aman di turunan dan tanjakan.