

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] M. Junus, "Sistem Pelacakan Posisi Kendaraan Dengan Teknologi Gps & Gprs Berbasis Web," *Sist. Pelacakan Posisi Kendaraan Dengan Teknol. Gps Gprs Berbas. Web*, vol. 10, no. 2, pp. 58–67, 2012.
- [2] Fajriyanto, "Studi Komparasi Pemakaian Gps Metode Real TimeKinematic (Rtk) Dengan Total Station (Ts) Untuk Penentuan Posisi Horisontal," *REKAYASA, J. Sipil dan Perenc.*, vol. 13, no. 2, pp. 131–140, 2009.
- [3] Y. Zhang and K. T. Chong, "A GPS/DR Data Fusion Method Based on the GPS Charateristhic For Mobile Robot Navigation" vol. 7, no. 10, pp. 119–132, 2014.
- [4] A. S. Taufik, "Sistem Navigasi Waypoint pada Autonomous Mobile Robot," *J. Mhs. TEUB*, vol. 1, no. 1, pp. 1–6, 2013.
- [5] S. Nugroho, I. Fiky, Y. Suratman, and R. Nugraha, "Metode Waypoint."
- [6] A.S.Prasidya, D.Puguh "Sistem Penentuan Posisi dan Navigasi" 2014
- [7] Andi Sunyoto "GPS" STMIK AMIKOM Jogjakarta,2013:1
- [8] B. A. B. II and A. J. Tiram, "6 Bab II Tinjauan Pustaka a. Jamur Tiram ," vol. 2012, no. Gambar 1, pp. 6–20, 2008.
- [9] L. Umar, R. N. Setiadi, and S. Maulana, "Pengembangan Sensor Magnetik Magnetoresistif (MR) Untuk Aplikasi Kompas Elektronik," pp. 759–763.
- [10] J.Wisnu,"Robotika Teori Dan Aplikasi",2012.
- [11] Rachman B, "Navigasi Udara" 2016.
- [12] P.P Hermawan, S. A. Aulia, A. I. Fitri, "Perancangan Sistem Navigasi Pada Kapal Untuk Mendukung Autopilot".
- [13] Tri Muryono, "Pemodelan Navigasi Darat" Universitas Muhammadiyah Surakarta,2010.
- [14] N. M. Ratih, Perbani, "Pembangunan Sistem Posisi", vol. 18, 2014.
- [15] Fahmi Fardiyan, "Kompas Digital Dengan Output Suara", vol.6 No.1.
- [16] M. Ibnu Malik, "Robot Mobile", 2012.
- [17] Mariatul K, "Robot Pendektesi Warna", 2015

- [18] Kadri. H, "Rancang Bangun Robot Sebagai Penyelajah Bawah Air", 2016.
- [19] Hendra. S, "Pengontrolan Robot Udara", 2015.
- [20] AryBima "Robotika dan non-Mobile robot" Universitas Gunadarma, 2010"