

BAB 5

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Kesimpulan yang dapat diambil dari seluruh proses perancangan dan realisasi ini adalah sebagai berikut:

1. Pesawat Tanpa Awak ini menggunakan *remote control* 4 channel dikarenakan hanya memiliki 4 fungsi yang dikendalikan (Channel 1 rudder, channel 2 throttle (speed), channel 3 elevator, channel 4 aileron). Akan bekerja dengan frekuensi yang sesuai dengan spesifikasi yaitu 2.4 Ghz
2. Perhitungan Vout pada Joystick sangat mempengaruhi gerak pesawat dan mempengaruhi besar kecilnya Ton dan Toff pada duty cycle. Pada saat gerak Joystick diatas 50% pesawat UAV dapat dikendalikan take off dan landing. Pergerakan propeller dapat beroperasi pada saat sinyal PWM diterima setelah melewati ESC.

2.2 Saran

Ada beberapa saran yang terkait dengan kendala dan kekurangan yang dihadapi dalam penyusunan skripsi ini sehingga diharapkan menjadi bahan pertimbangan pada tahap pengembangan selanjutnya yang antara lain sebagai berikut:

1. Perancangan *hardware* UAV harus memperhatikan bentuk aerodinamis pesawat sehingga pergerakan pesawat benar-benar stabil. Selain itu harus memperhatikan berat pesawat itu sendiri yang akan berpengaruh pada saat terbang
2. Pengujian pada saat ketinggian dapat diukur dengan nilai yang akurat dan sesuai

Demikian saran yang dapat disampaikan dengan harapan dapat dijadikan sebagai bahan pertimbangan sehingga dapat bermanfaat untuk pengembangan selanjutnya.