

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan Laporan Akhir ini yang berjudul “Pelacak Sumber Gas Pada Robot Bergerak dengan Logika Fuzzy” maka ditariklah suatu kesimpulan sebagai berikut:

1. Metode logika fuzzy yang digunakan pada penelitian ini menunjukkan hasil yang handal dalam mengatur nilai PWM motor yaitu sangat lambat 0, lambat 100, medium 150, cepat 200 dan sangat cepat 250.
2. Robot akan menemukan arah dalam mencari sumber gas dengan cara mengikuti konsentrasi gas yang paling tinggi, dimana parameter konsentrasi yaitu small 60, medium 120 dan big 200.
3. Dari penelitian yang telah dilakukan, dapat dibuktikan bahwa penerapan metode logika fuzzy pada robot bergerak mampu untuk melacak sumber gas dalam kurun waktu 55 detik untuk track 2x1 meter.

5.2 Saran

Berdasarkan Laporan Akhir ini yang berjudul “Pelacak Sumber Gas Pada Robot Bergerak dengan Logika Fuzzy” ada beberapa saran yang dapat penulis berikan yaitu:

1. Sebelum melakukan pengambilan data, pastikan sensor TGS 2600 sudah dalam keadaan stabil dengan cara memanaskan sensor TGS 2600 minimal selama satu jam, agar data yang diambil lebih akurat.