

**ROBOT PENGANTAR TAMU PADA HOTEL MENGGUNAKAN
SENSOR RFID BERBASIS MIKROKONTROLER**



LAPORAN AKHIR

Disusun untuk memenuhi syarat menyelesaikan Pendidikan Diploma III
Jurusan Teknik Elektro Program Studi Teknik Elektronika

Oleh :
M. DIDIET DARMAWAN
061430321155

**POLITEKNIK NEGERI SRIWIJAYA
PALEMBANG
2017**

HALAMAN PENGESAHAN

**ROBOT PENGANTAR TAMU PADA HOTEL MENGGUNAKAN
SENSOR RFID BERBASIS MIKROKONTROLER**



LAPORAN AKHIR

Disusun Untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan Diploma III
Jurusan Teknik Elektro Program Studi Teknik Elektronika

Oleh :

M. DIDIET DARMAWAN
061430321155

Palembang, Agustus 2017

Menyetujui,

Pembimbing I

Pembimbing II

Abdurrahman, S.T., M.Kom
NIP : 196707111998022001

Ir. M. Nawawi, M.T
NIP:196312221991031006

Mengetahui,
Ketua Jurusan
Teknik Elektro

Ketua Program Studi
Teknik Elektronika

Yudi Wijanarko, S.T., M.T
NIP.196705111992031003

Amperawan, S.T., M.T
NIP.196705231993031002

KATA PENGANTAR

Puji syukur atas kehadirat Allah Subhanahu Wa Ta'ala yang telah melimpahkan rahmat, dan karunianya sehingga penyusun dapat menyelesaikan Laporan Akhir ini dengan baik. Pada Laporan ini penyusun mengangkat sebuah judul "**Robot Pengantar Tamu Pada Hotel Menggunakan Sensor RFID Berbasis Mikrokontroler**". Laporan akhir ini disusun untuk memenuhi syarat menyelesaikan Pendidikan Diploma III Jurusan Teknik Elektro Program Studi Elektronika. Mengingat waktu yang terbatas, penyusun menyadari bahwa Laporan Akhir ini memiliki banyak kekurangan, oleh karena itu penyusun berharap banyaknya masukan dan saran yang sifatnya membangun dari berbagai pihak.

Pada penyusunan Laporan Akhir ini tidak dapat diselesaikan tanpa adanya bantuan dari berbagai pihak. Untuk itulah pada kesempatan ini penyusun mengucapkan banyak terima kasih kepada:

- 1. Bapak Abdurahman, ST.,M.Kom selaku Dosen Pembimbing I**
- 2. Bapak Ir. M. Nawawi, M.T selaku Dosen Pembimbing II**

Yang telah membimbing dalam proses penggerjaan Laporan Akhir ini sehingga dapat diajukan sebagai salah satu syarat dalam menyelesaikan Pendidikan Diploma III.

Penulis juga mengucapkan terima kasih atas bantuan dan kesempatan yang telah diberikan sehingga penyusun dapat menyelesaikan Laporan Akhir ini di Politeknik Negeri Sriwijaya, kepada:

1. Bapak Dr. Ing. Ahmad Taqwa, M.T. Selaku Direktur Politeknik Negeri Sriwijaya Palembang.
2. Bapak Yudi Wijanarko, S.T., M.T. selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro.
3. Bapak H. Herman Yani, S.T., M.Eng., selaku Sekretaris Jurusan Teknik Elektro.
4. Bapak Amperawan, S.T., M.T., selaku Ketua Program Studi Teknik Elektronika.
5. Seluruh Dosen Teknik Elektronika Politeknik Negeri Sriwijaya.

ABSTRACT

ROBOT INTRODUCTION TO GUESTS IN HOTEL USING RFID SENSOR BASED ON MICROCONTROLLER

By
M. Didiet Darmawan
061430321155

Introductory guests at the hotel or what we usually know with the hotel maids is a common occupation we find in hotels or other lodging. This is one of the standard facilities that must be owned hotel. But unfortunately in certain hotels, the authors see the lack of maids working to deliver and bring guests' belongings to their rooms. And the authors often see the existence of hotel guests who are still just confused in finding their room.

Therefore the author is interested in making guest introduction robot using Microcontroller based RFID sensor. This robot comes with the sound of the Mp3sPlayer module, as well as the DC Motor as the driving of the robot. This robot will work as an introduction and bring goods or suitcases of guests at the hotel. This robot is made with the aim to facilitate human work. With this robot can mengurangi work of hotel servants who usually deliver and transport the goods of the guests. With this robot hotel clerks would not be exhausted when it should deliver and lift the goods of the guests.

The expected result of making this robot is to facilitate the work of human especially for the hotel servants in delivering and carrying goods from the guests. This robot is expected to work in accordance with the desired author to be able to bring guests to the hotel well and can also bring goods goods guests who come at the hotel.

Keywords: Microcontroller, RFID Sensor, Mp3 Player, DC Motor

ABSTRAK

ROBOT PENGANTAR TAMU PADA HOTEL MENGGUNAKAN SENSOR RFID BERBASIS MIKROKONTROLER

Oleh
M. Didiet Darmawan
061430321155

Pengantar tamu pada hotel atau yang biasa kita kenal dengan pelayan hotel adalah suatu pekerjaan yang biasa kita temukan di hotel ataupun tempat penginapan lainnya. Hal ini merupakan salah satu standar fasilitas yang wajib dimiliki hotel. Namun sangat disayangkan di hotel - hotel tertentu, penulis melihat minimnya pelayan yang bekerja untuk mengantarkan dan membawakan barang para tamu ke kamar mereka. Dan penulis sering melihat adanya tamu hotel yang masih saja kebingungan dalam menemukan kamar mereka.

Maka dari itu penulis tertarik membuat robot pengantar tamu menggunakan sensor RFID Berbasis Mikrokontroler. Robot ini dilengkapi dengan suara dari modul *Mp3sPlayer*, serta *Motor DC* sebagai penggerak robot tersebut. Robot ini nantinya akan bekerja sebagai pengantar dan membawakan barang atau koper para tamu pada hotel. Robot ini dibuat dengan tujuan untuk mempermudah kerja manusia. Dengan adanya robot ini dapat mengurangi pekerjaan pelayan hotel yang biasa mengantar dan mengangkut barang para tamu. Dengan adanya robot ini pegawai hotel pasti tidak akan kelelahan apabila harus mengantar dan mengangkat barang para tamu.

Hasil yang diharapkan dari pembuatan robot ini adalah agar dapat mempermudah pekerjaan manusia khususnya untuk para pelayan hotel dalam mengantar dan membawa barang dari para tamu. Robot ini diharapkan dapat bekerja sesuai dengan yang di inginkan penulis agar dapat mengantar tamu pada hotel dengan baik serta dapat pula membawakan barang barang tamu yang datang pada hotel tersebut.

Kata Kunci : *Mikrokontroler , Sensor RFID, Mp3 S Player, Motor DC*

Motto :

- ❖ Mudahkanlah setiap kesulitan seseorang yang meminta pertolongan kepadamu, sesungguhnya kelak kau akan dipermudahkan pula jalan nya oleh tuhan.
- ❖ Keegoisan hanya akan menimbulkan kebencian, ketika anda mempertahankannya, maka bersiaplah kamu dijauhi oleh teman anda.
- ❖ Ilmu yang bermanfaat, adalah ilmu yang dibagikan untuk kepentingan kemaslahatan orang banyak.
- ❖ Meningkatkan kualitas diri adalah sebuah langkah awal menuju kesuksesan.

Laporan ini ku persembahkan kepada :

- ✓ Kedua orang tuaku
- ✓ Saudara ku
- ✓ Dosen pembimbing yang telah banyak berjasa
- ✓ Teman-teman 6ED dan sahabat-sahabatku
- ✓ Almamater ku Politeknik negeri sriwijaya
- ✓ Dan seluruh orang yang telah mensupportku dengan membantu dan doa doa nya, yang tidak dapat saya sebutkan satu-persatu.

DAFTAR ISI

	Halaman
HALAMAN JUDUL	i
LEMBAR PENGESAHAN	ii
ABSTRAK	iii
KATA PENGANTAR.....	iv
DAFTAR ISI.....	v
DAFTAR TABEL	vii
DAFTAR GAMBAR.....	viii
BAB I PENDAHULUAN	
1.1. Latar Belakang	1
1.2. Tujuan dan Manfaat	2
1.2.1. Tujuan	2
1.2.2. Manfaat	2
1.3. Rumusan Masalah	2
1.4. Batasan Masalah	3
1.5. Metodologi Penelitian	3
1.5.1. Metode Studi Pustaka	3
1.5.2. Metode Observasi	3
1.5.3. Metode Wawancara	3
1.5.4. Metode Diskusi	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	
2.1. Baterai Li-Po	4
2.2. RFID (Radio Frequency Identification)	6
2.3. Sensor Photodioda.....	8
2.4. Sensor <i>Proximity</i>	10
2.5. Mikrokontroler	11
2.6. Mikrokontroler AT89S52	15
2.7. Liquid Crystal Display(LCD)	21
2.8. Mp3 S Player.....	24
2.9. Speaker.....	24
2.10. Driver Motor Dc menggunakan IC L293D	25
2.11. Motor DC	29
2.12. Modulasi Lebar Pulsa (PWM)	34
BAB III PERANCANGAN SISTEM	
3.1. Tujuan Perancangan.....	37
3.2. Blok Diagram.....	38
3.3. <i>Flowchart</i>	40
3.4. Perancangan Bagian Elektronik	41
3.4.1. Mikrokontroler AVR ATMEGA 8535	41
3.4.2. Rangkaian RFID	41
3.4.3. Rangkaian Sensor Proximity	42

3.4.4.	Rangkaian Driver Motor DC L298D	42
3.4.5.	Rangkaian <i>Liquid Crystal Diagram/LCD 16x2</i>	43
3.4.6.	Skematik Rangkaian Keseluruhan	44
3.5	Perancangan Mekanik	45
3.6	Pembuatan Layout PCB	46

BAB IV PEMBAHASAN

4.1	Tujuan Pengukuran	53
4.2	Prosedur Pengukuran	53
4.3	Titik Pengukuran.....	53
4.4	Pengujian Driver L293D dan Motor Dc	54
4.5	Nilai PWM Motor Robot Pengantar Tamu pada Hotel	55
4.6	Analisa	57

BAB V KESIMPULAN DAN SARAN

5.1	Kesimpulan.....	58
5.2	Saran.....	58

DAFTAR PUSTAKA

LAMPIRAN

DAFTAR TABEL

	Halaman
Tabel 2.1. Fungsi-fungsi Alternatif pada Port 3.....	14
Tabel 2.2. Deskripsi pin pada LCD.....	18
Tabel 2.3 Pemakaian dan sifat-sifat motor DC	27
Tabel 4.1. Hasil Pengujian Pada Driver L293D.....	37
Tabel 4.2. Perbandingan Tengangan Input Terhadap Motor	49
Tabel 4.3 Hasil Pengukuran Perhitungan Pwm mengunakan Osiloskop.....	51
Tabel 4.4 Pengaruh Sensor Terhadap Motor DC	52

DAFTAR GAMBAR

	Halaman
Gambar 2.1 Baterai Lithium-Polimer	5
Gambar 2.2 <i>Reader RFID (Radio Frequency Identification)</i>	6
Gambar 2.3 Macam-Macam RFID	7
Gambar 2.4 Prinsip Kerja Sensor <i>Proximity</i>	9
Gambar 2.5 Arsitektur Atmega 8535.....	10
Gambar 2.6 Konfigurasi Pin Mikrokontroler AT89S52	13
Gambar 2.7 LCD 16 X 2.....	17
Gambar 2.8 Speaker.....	19
Gambar 2.9 Konstruksi Pin Driver Motor DC IC L293D	21
Gambar 2.10 Rangkaian Aplikasi Motor DC	22
Gambar 2.11 Motor DC	24
Gambar 2.12 Karakteristik Motor DC Shunt.....	25
Gambar 2.13 Karakteristik Motor DC Seri.....	26
Gambar 2.14 Karakteristik Motor DC Kompon	27
Gambar 2.15 Bentuk Gelombang Kotak (pulsa) pada kondisi high 5v dan 0v ..	28
Gambar 3.1 Blok Diagram Robot Pengantar Tamu	31
Gambar 3.2 Contoh Diagram Alir Manual.....	33
Gambar 3.3 Rangkaian Sistem Minimum AVR ATMEGA 8535.	34
Gambar 3.4 Rangkaian RFID	35
Gambar 3.5 Rangkaian Sensor Proximity.....	36
Gambar 3.6 Rangkaian Driver Motor L293D	36
Gambar 3.7 Rangkaian LCD 16 X 2.....	37
Gambar 3.8 Rangkaian Skematik Keseluruhan	38
Gambar 3.9 Robot Tampak Depan	39
Gambar 3.10 Robot Pengantar Tamu Tampak Samping	40
Gambar 3.11 Icon Shortcut Software BASCOM-AVR.....	42
Gambar 3.12 Tampilan awal software BASCOM-AVR	43
Gambar 3.13 Membuka halaman text editor baru	43

Gambar 3.14 Jendela text-editor baru	44
Gambar 3.15 Contoh Program BASCOM-AVR	44
Gambar 3.16 Langkah Menyimpan File Program	45
Gambar 3.17 Memilih letak direktori penyimpanan file program	45
Gambar 3.18 Jendela Cara melakukan kompilasi program bas ke hex	46
Gambar 3.19 Jendela Errors	46
Gambar 4.1 Titik pengukuran.....	48