

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1 Kesimpulan**

Berdasarkan hasil analisa dan pengukuran dapat diambil kesimpulan bahwa :

1. Perangkat dapat bekerja dengan baik sesuai dengan yang diharapkan. Dalam hal ini, Motor DC akan bekerja ketika input dari sensor LDR dan sensor hujan memberikan perintah pada Arduino, sehingga Arduino akan memberikan perintah pada driver motor untuk menggerakkannya.
2. ADC yang ada pada arduino nano cukup akurat dalam melakukan konversi terbukti pada saat pengukuran sensor hujan dan cahaya pada perangkat ini.
3. Pada pengujian ADC saat sensor LDR (*Light Dependent Resistor*) tidak terkena cahaya melalui serial Monitor berbasis Arduino adalah senilai 958, sedangkan dalam keadaan terkena cahaya senilai 482. Untuk sensor hujan nilai ADC jika terkena air hujan yaitu 417.

#### **5.2 Saran**

Prototipe ini bergantung pada ketersediaan listrik. Hendaknya alat ini dapat ditambah sebuah baterai yang dapat diisi ulang sehingga dapat menggantikan peran sumber listrik dari PLN ketika padam atau terputus agar alat tetap bisa bekerja.