

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] U. S. Utara, “BAB I PENDAHULUAN 1.1 Latar Belakang Brokoli (,” pp. 1–5, 2008.
- [2] J. Rosgen, B. M. . Pettitt, and D. W. . Bolen, “Bab Ii Tinjauan Pustaka,” *Protein Science*, vol. 16, no. 4. pp. 733–743, 2007.
- [3] , سلامة.م , “No Title الأجر اراءاتية نا اء,” pp. 4–26.
- [4] M. Benny Achmad, “Pengantar Pengolahan Citra.”
- [5] L. P. Ketaren, M. Ma, and M. Rahmawaty, “Balancing Robot Beroda Dua Menggunakan Metoda Kontrol Proporsional , Integral dan Derivatif,” *J. Elem.*, vol. 1, no. 2, pp. 39–48, 2015.
- [6] “866-1440-1-SM.” .
- [7] R. Sakti, “Sistem Keamanan Sepeda Motor Menggunakan Sensor Mpu 6050 Dan Tracking Lokasi Dengan Gps Android,” 2017.
- [8] Robotshop, “Arduino Mega 2560 Datasheet,” *Power*, pp. 1–7, 2015.
- [9] “No Title ヒドロキシアパタイト超微細結晶の水熱合成,” vol. 2560.
- [10] P. Servo, K. Penyusun, and M. Servo, “Tentang Servo,” pp. 0–2.
- [11] I. Pendulum, “KENDALI KESEIMBANGAN ROBOT HUMANOID SOCCER MENGGUNAKAN SENSOR GYRO Muhammad Luqman Bukhori Jurusan Teknik Elektro , Fakultas Teknik Elektro Universitas Dian Nuswantoro Semarang Intisari.”
- [12] “I 2 C merupakan protocol komunikasi serial dimana setiap bit data ditransfer pada jalur SDA yang disinkronisasikan dengan pulsa clock pada jalur SCL. Jalur data tidak dapat berubah ketika jalur clock berada dalam kondisi high .,” pp. 1–2.
- [13] M. R. Pi and D. S. Azkarika, “Monitoring Online Ketersediaan Slot Parkir Berbasis Kamera Via Website Slot Based on Camera Via Website Using,” 2017.
- [14] T. Dini, “Konsep Dasar Phyton,” vol. 222, no. python, pp. 1–6, 2000.
- [15] R. P. PUTRA, “Sistem Kerja Sensor Tgs Pada Robot Lokalisasi Gas,” pp. 5–35, 2017.

- [16] B. A. B. Ii and T. Pustaka, “( <http://www.circuitstoday.com/12v-5v-combo-power-supply> ) 5,” pp. 5–34.