

DAFTAR PUSTAKA

- [1] D. Adhi Putra, “Analisis Efektifitas Sensor Piezoelektrik Pada Telapak Kaki Robot Bipedal Piezo Self Charging Berbasis Mikrokontroler Atmega32.” Palembang, 2018.
- [2] D. F. Ginting, E. Susanto, R. Nugraha, S. Prodi, T. Elektro, and F. T. Elektro, “Robot Beroda Otomatis Dengan Sistem Navigasi Koordinat Global Positioning System (GPS) Dengan Menggunakan Kontrol Fuzzy Logic,” vol. 3, no. 3, pp. 4107–4118, 2016.
- [3] M. Munadi, M. Ariyanto, R. Saputra, and J. D. Setiawan, “Perancangan Model Balancing Robot untuk Sarana Transportasi Tenaga Medis,” vol. 13, no. 2, pp. 70–76, 2018.
- [4] H. Kretzschmar, M. Spies, C. Sprunk, and W. Burgard, “Socially Compliant Mobile Robot Navigation via Inverse Reinforcement Learning,” pp. 1–42.
- [5] H. Aprilianto, P. A. W. Handayani, R. Fitriani, and B. Rahmani, “Model Keputusan Arah Gerakan Robot Beroda Berdasarkan Blok Warna Objek Menggunakan Pixy Cmucam5 Dan Arduino Diecimila,” vol. 1, no. 2, pp. 8–12, 2017.
- [6] M. Irfan, “Desain Dan Implementasi Kendali Kecepatan Motor Pada Robot Dengan Empat Roda Omni Menggunakan Metode Logika Fuzzy,” vol. 3, no. 2, pp. 1344–1351, 2016.
- [7] M. Cahyanti, *Algoritma Transformasi Ruang Warna*. Depok: Ericks Rachmat Swedia, 2010.
- [8] M. Imam, “Robot Beroda Pendeksi Bola Menggunakan Metode Color Block HSV,” Palembang, 2018.
- [9] R. V. Kumar and L. R. Kumar, “Grey level to RGB using YCbCr Color Space Technique,” vol. 147, no. 7, pp. 25–28, 2016.
- [10] D. F. Ginting, E. Susanto, and R. Nugraha, “Robot Beroda Otomatis Dengan Sistem Navigasi Koordinat Global Positioning System (GPS) Dengan Menggunakan Kontrol Fuzzy Logic,” *e-Proceeding Eng.*, vol. 3, no. 3, pp. 4107–4118, 2016.

- [11] M. Munadi, M. Ariyanto, R. Saputra, and J. D. Setiawan, “Perancangan Model Balancing Robot untuk Sarana Transportasi Tenaga Medis,” vol. 13, no. 2, pp. 70–76, 2018.
- [12] G. Bradski, “OpenCV Willow Gabbage,” p. 81, 2010.
- [13] R. Lagani, *OpenCV 2 Computer Vision Application Programming Cookbook*. PACKT, 2011.
- [14] Schlusser, Henker, and Rene, “Concept of Color Correction on Multi-Channle CMOS Sensors,” *Pros. VIIth Digit. Image Comput. Tech. Appl. Sydney*, 2003.
- [15] E. Ardhianto, W. Hadikurniawati, and Z. Budiarso, “Implementasi Metode Image Subtracting dan Metode Regionprops untuk Mendeteksi Jumlah Objek Berwarna RGB pada File Video,” *J. Teknol. Inf. Din.*, vol. 18, no. 2, pp. 91–100, 2013.
- [16] R. Setiawan, “Pengembangan Robot Pendekripsi Objek Berdasarkan Warna Dengan Sensor Kamera Sebagai Media Pembelajaran,” 2012.
- [17] M. Husnul Aqib, *Sistem Persamaan Linear Tiga Variabel (SPLTV)*. PPP, 2017.