

## **TUGAS AKHIR**

### **ANALISIS SENSOR RTD PT 100 PADA KONTROLER PID SEBAGAI KENDALI TEMPERATUR AIR**



**Diajukan Sebagai Salah Satu Syarat Untuk Menyelesaikan Pendidikan Sarjana  
Terapan pada Program Studi Teknik Elektro  
Politeknik Negeri Sriwijaya**

**Oleh :**

**NANANG BAGASKARA  
0615 4034 1512**

**PROGRAM STUDI SARJANA TERAPAN  
TEKNIK ELEKTRO  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO  
POLITEKNIK NEGERI SRIWIJAYA  
2019**

## **HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS**

Yang bertanda tangan dibawah ini:

Nama : Nanang Bagaskara

NIM : 0615 4034 1512

Judul : Analisis Sensor RTD PT 100 Pada Kontroler PID

Sebagai Kendali Temperatur Air

Menyatakan bahwa Laporan TUGAS AKHIR saya merupakan hasil karya sendiri didampingi tim pembimbing I dan pembimbing II dan bukan hasil penjiplakan/plagiat. Apabila ditemukan unsur penjiplakan/plagiat dalam Laporan TUGAS AKHIR ini, maka saya bersedia menerima sanksi akademik dari Politeknik Negeri Sriwijaya sesuai aturan yang berlaku.

Demikian, pernyataan ini saya buat dalam keadaan sadar dan tanpa ada paksaan dari siapapun.

Palembang, Agustus 2019

( Nanang Bagaskara)

## **HALAMAN PENGESAHAN**

### **TUGAS AKHIR**

#### **ANALISIS SENSOR RTD PT 100 PADA KONTROLER PID SEBAGAI KENDALI TEMPERATUR AIR**

**Disusun untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan Sarjana Terapan  
Program Studi Teknik Elektro  
Jurusan Teknik Elektro**

**Oleh :**

**NANANG BAGASKARA  
0615 4034 1512**

**Palembang, Agustus 2019**

**Menyetuji,**  
**Pembimbing I** **Pembimbing II**

**Ir. M. Nawawi, M.T.  
NIP. 19631222 199103 1 006**

**Destra Andika Pratama S.T., M.T.  
NIP. 19771220 200812 1 001**

**Mengetahui,**  
**Ketua Jurusan Teknik Elektro** **Ketua Program Studi  
Sarjana Terapan Teknik Elektro**

**Yudi Wijanarko, S.T., M.T.  
NIP. 19670511 199203 1 003**

**Ekawati Prihatini, S.T., M.T.  
NIP. 19790310 200212 2 005**

## **HALAMAN PERNYATAAN PERSETUJUAN RE – PUBLIKASI**

Yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : Nanang Bagaskara

NIM : 0615 4034 1512

Judul : Analisis Sensor RTD PT 100 Pada Kontroler PID

Sebagai Kendali Temperatur Air

Memberikan izin kepada Pembimbing Tugas Akhir dan Politeknik Negeri Sriwijaya untuk memublikasikan hasil penelitian saya untuk kepentingan akademik apabila dalam waktu 1 (satu) tahun saya tidak memublikasikan karya penelitian saya. Dalam kasus ini saya setuju untuk menempatkan Pembimbing Tugas Akhir sebagai penulis korespondensi (*Corresponding author*).

Demikian, Pernyataan ini saya buat dalam keadaan sadar dan tanpa ada paksaan dari siapapun.

Palembang, Agustus 2019

(Nanang Bagaskara)

## **MOTTO DAN PERSEMBAHAN**

### ***MOTTO***

***“Kekalahan itu tidaklah memalukan, tetapi yang memalukan itu adalah menyerah”***

***(Nanang Bagaskara)***

***“All our dreams can come true if we have the courage to pursue them”***

***(Walt Disney)***

Dipersembahkan Kepada :

- Ayah dan Ibu serta adik yang selalu mensupport dan mendoakan. Terutama untuk Ayah adalah motivator terbesar karena dengan keterbatasan fisik, ayah selalu memberikan semangat.
- Seluruh keluarga yang selalu mendoakan dan memberi semangat.
- Seluruh Dosen dan Staff Teknik Elektro Program Studi Sarjana Terapan, terutama Doseb Pembimbing:
  - Bapak Ir. M. Nawawi, M.T.
  - Bapak Destra Andika Pratama, S.T ., M.T.
- Teman-teman serta sahabat seperjuangan Mekatronika Angkata 2015, Khususnya kelas 8ELA.
- Keluarga Mahasiswa Ogan Ilir (KMOI)
- Para sahabat D'Doncreb dan TGTR
- Almamaterku

## **KATA PENGANTAR**

Puji syukur penulis panjatkan kehadirat Allah SWT, yang telah memberikan rahmat dan hidayah-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini yang berjudul **“Analisis Sensor RTD PT 100 Pada Kontroler PID Sebagai Kendali Temperatur Air”** dengan baik. Tugas Akhir ini dilakukan dalam rangka memenuhi salah satu syarat untuk mencapai gelar Sarjana Terapan Teknik Elektro Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya. Selama Penyusunan Tugas Akhir ini penulis mendapat beberapa hambatan dan kesulitan, namun berkat dorongan dan bimbingan dari berbagai pihak, segala hambatan dan kesulitan tersebut dapat terselesaikan. Untuk itu penulis mengucapkan banyak terima kasih kepada Allah SWT dan juga terima kasih kepada :

**Bapak Ir. M. Nawawi, M.T. Selaku Pembimbing I**

**Bapak Destra Andika Pratama, S. T., M.T. Selaku Pembimbing II**

Penulis juga mengucapkan terima kasih kepada pihak-pihak yang telah membantu penulis dalam menyelesaikan laporan ini :

1. Bapak Dr. Ing. Ahmad Taqwa, M.T. Selaku Direktur Politeknik Negeri Sriwijaya.
2. Bapak Yudi Wijanarko, S.T., M.T. Selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya.
3. Bapak Herman Yani, S.T., M. Eng. Selaku Sekretaris Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya.
4. Ibu Ekawati Prihatini, S.T., M.T. Selaku Ketua Program Studi Sarjana Terapan Teknik Elektro Politeknik Negeri Sriwijaya.
5. Untuk kedua orang tua yang selalu memberikan motivasi dukungan yang tak henti-hentinya dan do'a yang luar biasa.
6. Sahabat-sahabat seperjuangan kelas 8 ELA yang telah membantu dalam menyelesaikan laporan ini.
7. Seluruh Staff dan seluruh Dosen Pengajar di jurusan Teknik Elektro terkhusus di Program Studi Sarjana Terapan Teknik Elektro.
8. Semua pihak yang sudah banyak membantu yang tidak dapat disebutkan satu persatu sehingga Tugas Akhir ini dapat diselesaikan.

Dalam penulisan Tugas Akhir ini, Penulis menyadari bahwa masih banyak terdapat kekurangan. Oleh karena itu, penulis mengharapkan kritik dan saran yang bersifat membangun demi kesempurnaan Tugas Akhir ini.

Akhir kata, penulis Mengharapkan semoga Tugas Akhir ini dapat bermanfaat bagi semua dan semoga segala bimbingan dan bantuan yang penulis dapatkan selama ini mendapatkan rahmat dan ridho dari Allah SWT. Aamiin.

Palembang, Juli 2019

Penulis

## **ABSTRAK**

### **ANALISIS SENSOR RTD PT 100 PADA KONTROLER PID SEBAGAI KENDALI TEMPERATUR AIR**

Oleh:

NANANG BAGASKARA

0615 4034 1512

Laporan akhir yang berjudul "*Analisis Sensor RTD PT 100 Pada Kontroler PID Sebagai Kendali Temperatur Air*". Pada alat Integrated Process Control FPCS-4ALL pembacaan temperatur dilakukan dengan menggunakan sensor *RTD PT 100*. Selanjutnya hasil pembacaan temperatur tersebut dikonversikan ke PC melalui *LabVIEW* agar dapat dimonitoring. PID (*Proposional, Integral, Derivatif*) digunakan sebagai kontroler pada alat ini agar temperatur stabil pada setpoint yang atur sebelumnya.

Pada pengendalian temperatur setpoint diatur di temperatur  $45^{\circ}\text{C}$  sehingga Jika temperatur air  $\geq 45^{\circ}\text{C}$  atau resistansi sebesar  $\geq 117.32 \Omega$  maka heater akan mati dan solenoid valve akan terbuka atau aktif. Sedangkan, jika temperatur air  $\leq 45^{\circ}\text{C}$  atau resistansi sebesar  $\leq 117.32 \Omega$  maka heater akan mati dan solenoid valve akan terbuka atau aktif.

PID (*Proposional, Integral, Derivatif*) dengan metode Ziegler Nichols dilakukan dengan cara mensimulasikan hasil eksperimen *bump test* terlebih dahulu dengan cara menaikkan setpoint dari temperatur  $43^{\circ}\text{C}$  menjadi  $45^{\circ}\text{C}$ . Sehingga mendapatkan nilai parameter  $K_p$ ,  $K_i$  dan  $K_d$  untuk kontroler berdasarkan *tuning* metode osilasi Nichols-Ziegler dengan tipe *no overshoot* yaitu  $K_p = 1,31$  ,  $K_i = 0,025$ , dan  $K_d = 44,54$ .

Kata Kunci : Temperatur air, Kontrol PID, Sensor RTD PT 100, LabVIEW

## **ABSTRACT**

### **ANALYSIS OF RTD PT 100 SENSORS IN PID CONTROLLERS AS WATER TEMPERATURE CONTROL**

Presented By:  
**NANANG BAGASKARA**  
0615 4034 1512

Final report entitled "**Analysis of RTD PT 100 Sensors in PID Controllers as Water Temperature Control**". In FPCS-4ALL Integrated Process Control tool the temperature reading is carried out using the RTD PT 100 sensor. Then the temperature reading results are converted to PC through LabVIEW so that it can be monitored. PID (Proposional, Integral, Derivative) is used as a controller in this device so that the temperature is stable at the setpoint previously set.

The setpoint pen temperature control is set at  $45^{\circ}\text{C}$  so that if the water temperature is  $\geq 45^{\circ}\text{C}$  or resistance is  $\leq 117.32 \Omega$  then the heater will turn off and the solenoid valve will open or be active. Meanwhile, if the water temperature is  $\leq 45^{\circ}\text{C}$  or resistance is  $\geq 117.32 \Omega$ , the heater will turn off and the solenoid valve will open or be active.

PID (Proposional, Integral, Derivative) with Ziegler Nichols method is done by simulating the experimental results of bump test first by increasing the setpoint from temperature  $43^{\circ}\text{C}$  to  $45^{\circ}\text{C}$ . So as to get the parameter values  $K_p$ ,  $K_i$  and  $K_d$  for the controller based on tuning the Nichols-Ziegler oscillation method with type no overshoot, namely  $K_p = 1.31$ ,  $K_i = 0.025$ , and  $K_d = 44.54$ .

Keywords: Water temperature, PID Control, Sensor RTD PT 100, LabVIEW

## DAFTAR ISI

<b>HALAMAN JUDUL .....</b>	<b>i</b>
<b>HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS .....</b>	<b>ii</b>
<b>HALAMAN PENGESAHAN.....</b>	<b>iii</b>
<b>HALAMAN PERNYATAAN PERSETUJUAN RE-PUBLIKASI.....</b>	<b>iv</b>
<b>MOTTO DAN PERSEMBAHAN.....</b>	<b>v</b>
<b>ABSTRAK .....</b>	<b>vi</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>vii</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>x</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xii</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xiv</b>
<b>DAFTAR LAMPIRAN .....</b>	<b>xv</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
<b>1.1. Latar Belakang .....</b>	<b>1</b>
<b>1.2. Perumusan masalah.....</b>	<b>3</b>
<b>1.3. Batasan Masalah.....</b>	<b>3</b>
<b>1.4. Tujuan dan Manfaat .....</b>	<b>3</b>
<b>1.4.1 Tujuan .....</b>	<b>3</b>
<b>1.4.2 Manfaat .....</b>	<b>3</b>
<b>1.5.Metode Penulisan .....</b>	<b>3</b>
<b>1.5.1 Metode Literatur.....</b>	<b>3</b>
<b>1.5.2 Metode Wawancara.....</b>	<b>4</b>
<b>1.5.3 Metode Observasi.....</b>	<b>4</b>
<b>1.6. Sistematika Penulisan .....</b>	<b>4</b>
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....</b>	<b>6</b>
<b>2.1 Sistem Kontrol .....</b>	<b>6</b>
<b>2.2 Prinsip Pengontrolan Proses.....</b>	<b>7</b>
<b>2.3 Sistem Kontrol Otomatis.....</b>	<b>8</b>
<b>2.4 Kontrol PID .....</b>	<b>10</b>
<b>2.4.1 Kontrol PI.....</b>	<b>12</b>
<b>2.4.2 Parameter Kontrol PI.....</b>	<b>15</b>
<b>2.5 Switching Power Supply .....</b>	<b>16</b>
<b>2.6 Solenoid Valve .....</b>	<b>17</b>
<b>2.7 Pompa Air .....</b>	<b>19</b>
<b>2.8 Pengenalan LabVIEW .....</b>	<b>20</b>
<b>2.8.1. Front Panel .....</b>	<b>21</b>
<b>2.8.2. Blok Diagram dari Vi.....</b>	<b>22</b>
<b>2.8.3. Panel Operasi <i>LabVIEW</i> .....</b>	<b>23</b>
<b>2.9 RTD (<i>Resistance Temperature Detector</i>) .....</b>	<b>27</b>
<b>2.9.1 Konfigurasi Element Sensor RTD .....</b>	<b>29</b>
<b>2.9.2 Konfigurasi Koneksi Kabel.....</b>	<b>30</b>

2.9.3 RTD PT 100 .....	31
<b>2.11 Heater .....</b>	<b>32</b>
<b>BAB III METODELOGI PENELITIAN.....</b>	<b>35</b>
<b>3.1.</b> Kerangka Tugas Akhir .....	<b>35</b>
<b>3.2.</b> Studi Kepustakaan.....	<b>36</b>
<b>3.3.</b> Blok Diagram .....	<b>36</b>
<b>3.4.</b> Flow Chart.....	<b>37</b>
<b>3.5.</b> Model Self Regulating Process .....	<b>38</b>
<b>3.6.</b> Tuning Kontroler.....	<b>41</b>
<b>3.7.</b> Tuning Kontroler PID Metode Osilasi Nichols Ziegler.....	<b>43</b>
<b>3.8.</b> Desain Mekanik .....	<b>44</b>
<b>BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN .....</b>	<b>47</b>
<b>4.1</b> Overview Pengujian .....	<b>47</b>
<b>4.1.1.</b> Tujuan Pembahasan dan Pengukuran.....	<b>48</b>
<b>4.1.2.</b> Alat Pendukung Pengukuran.....	<b>48</b>
<b>4.1.3.</b> Langkah-langkah Pengoperasian Sistem.....	<b>49</b>
<b>4.1.4.</b> Langkah-langkah Pengambilan Data .....	<b>53</b>
<b>4.2</b> Prinsip Kerja Integreted Process Control FPCS-4ALL.....	<b>54</b>
<b>4.3</b> Pengujian Sensor RTD PT 100 .....	<b>54</b>
<b>4.3.1.</b> Konversi Perubahan Resistansi ( $\Omega$ ) Terhadap Temperatur... <td><b>55</b></td>	<b>55</b>
<b>4.3.2.</b> Konversi Sinyal Keluaran ( $I_{out}$ ) Terhadap Resistansi.....	<b>55</b>
<b>4.4</b> Pengujian Temperatur Menggunakan Metode <i>Bump Test</i> .....	<b>60</b>
<b>4.5</b> Optimalisasi Sistem Temperatur .....	<b>64</b>
<b>4.6</b> Metode Osilasi <i>Tuning</i> Kontroler PID Nichols Ziegler .....	<b>64</b>
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>	<b>68</b>
<b>5.1</b> Kesimpulan.....	<b>68</b>
<b>5.2</b> Saran .....	<b>68</b>
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>xvi</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>xviii</b>

## DAFTAR GAMBAR

<b>2.1</b> Alat PCS (Proses Control System) .....	7
<b>2.2</b> Diagram Blok Sistem Pengendalian Loop Terbuka .....	9
<b>2.3</b> Blok Diagram Sistem Pengendalian Loop Tertutup .....	9
<b>2.4</b> Blok Diagram PID <i>Controller</i> .....	11
<b>2.5</b> (a) Modul Temperatur Kontroler (b) General Purpose Process Controler.....	12
<b>2.6</b> Blok Diagram KP .....	13
<b>2.7</b> Nilai K <sub>p</sub> Kecil .....	13
<b>2.8</b> Nilai K <sub>p</sub> Besar.....	13
<b>2.9</b> Blok Diagram Kontrol Integral .....	14
<b>2.10</b> Penggunaan K <sub>p</sub> dan K <sub>i</sub> .....	14
<b>2.11</b> Respon Sistem.....	15
<b>2.12</b> Switching Power Supply.....	16
<b>2.13</b> Solenoid Valve 12V DC .....	17
<b>2.14</b> Struktur Fungsi Solenoid Valve.....	18
<b>2.15</b> Bentuk Fisik Pompa Air.....	19
<b>2.16</b> Bagian-bagian Pompa Air.....	20
<b>2.17</b> Front Panel .....	22
<b>2.18</b> Blok Diagram.....	23
<b>2.19</b> Palet Alat LabVIEW .....	24
<b>2.20</b> Palet Kontrol LabVIEW .....	24
<b>2.21</b> Funtion Pallate LabVIEW.....	25
<b>2.22</b> RTD.....	27
<b>2.23</b> Posisi Kawat RTD dan Selubung Inconel.....	28
<b>2.24</b> Konfigurasi Wire Wound.....	30
<b>2.25</b> Konfigurasi Thin-film .....	30
<b>2.26</b> RTD PT 100 .....	32
<b>3.1.</b> Blok Diagram Kontrol Temperatur .....	36
<b>3.2.</b> Flow Chart Kontrol Temperatur.....	38
<b>3.3.</b> Eksperimen Bump Test Pada Metode Kntrol Manual.....	39
<b>3.4.</b> Respon tangga dan eksperimen Bump test untuk model FODT .....	40
<b>3.5.</b> Respon proses sebagai akaibat perubahan setpoint .....	42
<b>3.6.</b> (a) Nilai K <sub>p</sub> =1, (b) Nilai 1 < K <sub>p</sub> < K <sub>u</sub> , (c) Nilai K <sub>p</sub> =K <sub>u</sub> .....	43
<b>3.7.</b> Desain Tampak Depan .....	44
<b>3.8.</b> Desain Tampak Samping Kiri .....	45
<b>3.9.</b> Desain Tampak Samping Kanan .....	45
<b>3.10.</b> Desain Tampak Belakang .....	46
<b>3.11.</b> Desain Tampak Atas .....	46
<b>4.1</b> Integreted Process Control FPCS-4ALL.....	47
<b>4.2</b> Garafik Perbandingan Temperatur terhadap perubahan resistansi ( $\Omega$ ) dan Sinyal Keluaran (mA) .....	58

<b>4.3</b>	Perbandingan Tinggi Air Terhadap Waktu .....	60
<b>4.4</b>	Grafik PV Terhadap Perubahan CO.....	61
<b>4.5</b>	Skema Simulasi Sistem Kendali Temperatur pada Scilab .....	63
<b>4.6</b>	Hasil Simulasi Sistem Temperatur pada Scilab .....	64
<b>4.7</b>	Skema Simulasi Metode Osilasi pada Open Modelica .....	65
<b>4.8</b>	Hasil Simulasi Metode Osilasi Pada Open Modelica.....	65

## **DAFTAR TABEL**

<b>2.1</b> Pengaruh K <sub>p</sub> dan K <sub>i</sub> .....	15
<b>3.1</b> Pengaruh Tuning Parameter PID terhadap unjuk kerja proses .....	42
<b>3.2</b> Parameter Kontrol Metode Osilasi Nichols Ziegler.....	44
<b>4.1</b> Perbandingan Parameter Terhadap Pembacaan Thermometer dengan Pembacaan Sensor RTD PT 100 untuk tinggi air Liter.....	56
<b>4.2</b> Perbandingan Tinggi Air Terhadap Waktu.....	59
<b>4.3</b> Hasil Percobaab <i>Bump Test</i> .....	62

## **DAFTAR LAMPIRAN**

Lampiran A. Foto Alat Integrated Process Control FPCS-4ALL .....	xix
Lampiran B. Foto Pengukuran Resistansi Terhadap Temperatur .....	xxi
Lampiran C. Alat Pendukung Pengukuran .....	xxv
Lampiran D. Lembar Revisi Tugas Akhir .....	xxvi
Lampiran E. Surat Rekomendasi Sidang Tugas Akhir .....	xxvii
Lampiran F. Lembar Konsultasi Pembimbing I .....	xxviii
Lampiran G. Lembar Konsultasi Pembimbing II.....	xxix
Lampiran H. Surat Kesepakatan Bimbingan TA Pembimbing I .....	xxx
Lampiran I. Surat Kesepakatan Bimbingan TA Pembimbing II.....	xxxi
Lampiran J. Lembar Pemakaian Lab Alat Ukur Pengukuran .....	xxxii
Lampiran K. Surat Peminjaman Alat .....	xxxiii
Lampiran M. Lembar Absensi Pemakaian Lab Alat Ukur .....	xxxiv
Lampiran N. Datasheet RTD PT 100.....	xxxv
Lampiran O. Datasheet Motor Pompa .....	xxxvi
Lampiran P. Datasheet Selenoid Valve.....	xxxvii
Lampiran Q. Tabel Konversi Temperatur RTP PT 100.....	xxxviii
Lampiran R. <i>LabVIEW</i> .....	xxxix