

## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1 Kesimpulan**

1. Kecepatan motor roda depan saat pengujian tidak menggunakan beban lebih tinggi daripada roda belakang akan tetapi motor roda belakang memiliki torsi yang lebih tinggi sehingga membetikan dorongan yang lebih besar saat mobil sedang berjalan.
2. Pada Saat pengujian dengan beban kecepatan rpm dari roda belakang lebih tinggi daripada roda bepan di karenakan diameter roda depan lebih besar di bandingkan dengan roda belakang.
3. Pada pengujian tegangan hall sensor output nya di pengaruhi oleh jarak antara hall sensor dan magnet.

#### **5.2 Saran**

1. Menggunakan sensor photodiode pada sensor rpm kurang efektif karena sangat terpengaruhi oleh efek cahaya dari luar sehingga pada saat pengukuran pada siang hari dan akan mengukur pada malam hari harus mengatur sensitifitas nya lagi, oleh karena itu penulis menyarankan untuk menggunakan sensor oktocopler agar hasil yang di peroleh lebih sempurna.
2. Menggunakan kabel 2mm pada wireing motor brushless sangat tidak di anjurkan karena arus yang mengalir sangat tinggi dan dapat membakar kabel. Oleh karena itu penulis menyarankan untuk menggunakan kabel 4mm untuk wiring pada motor brushless.