

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan evaluasi hasil kerja perancangan ini, maka dapat disimpulkan bahwa :

1. Perancangan ini dikendalikan dari program yang telah dibuat di software IDE Arduino dan Bot Telegram.
2. Penggunaan IDE Arduino sangat dibutuhkan *Include Library* alat yang digunakan agar tidak mengalami error.
3. Sensor *infrared proximity* E18-D80NK memiliki *output* NPN (Negatif-Positif-Negatif).
4. Sensor *infrared proximity* E18-D80NK berlogika “0” (ada objek/aktif) dan ketika berlogika “1” (tidak ada objek/tidak aktif).
5. Kamera Serial VC0706 dan SIM800L memiliki Tx dan Rx dimana Tx (Transmitter) pengirim data dan Rx (Receiver) penerima data.

5.2 Saran

Adapun saran yang dapat disampaikan dari perancangan ini adalah :

1. Perlu adanya pengembangan lebih lanjut pada perancangan ini agar tidak hanya sensor yang mendeteksi dalam jarak dekat saja tetapi bisa dalam jarak beberapa meter.
2. Perancangan ini menggunakan SIM800L dimana menggunakan kartu operator seluler pastikan kartu operator seluler tersebut cukup kuat sinyal jika berada di area tersebut.