



## **BAB V**

### **KESIMPULAN DAN SARAN**

#### **5.1 Kesimpulan**

Dari hasil pembahasan pengaturan kecepatan putaran motor DC dengan menggunakan arduino maka dapat diambil kesimpulan sebagai berikut:

5.1.2 Mikrokontroler Atmega 328P dapat mengatur kecepatan putaran Motor DC 12V, karena dalam perancangannya telah disediakan rangkaian driver sebelum menuju ke Motor DC, sehingga apabila driver tersebut dapat dikendalikan dengan Mikrokontroler Arduino Atmega, maka Arduino Atmega dapat disebut telah bias mengatur kecepatan putaran Motor DC 12V.

5.1.3 Mikrokontroler Atmega 328P dapat terhubung atau berkomunikasi dengan PC/Laptop dengan menggunakan hubung serial melalui serial port USB.

5.1.4 Kecepatan Putaran Motor DC 12V saat berputar dapat dibaca melalui komponen penting, yaitu komponen Sensor IR yang ditampilkan oleh LCD I2C.

#### **5.2 Saran**

Adapun saran yang diberikan oleh penulis antara lain:.

5.2.1 Diharapkan pembacaan arah putaran yang dibaca oleh sensor IR dapat lebih stabil sehingga mempermudah dalam pengambilan data.

5.2.2 Dan untuk menambah wawasan peneliti selanjutnya diharapkan alat ini bias dikembangkan lagi yaitu dengan mengatur motor DC yang lebih besar tegangannya.