



BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Dari keseluruhan konsep perancangan yang telah di buat maka dapat di ambil beberapa kesimpulan sebagai berikut :

1. Sistem kendali sepenuhnya dipegang atau control melalui remote control dihubungkan melalui sistem trasmitter reciver module atau sistem menggunakan antenna yang mana remote control memancarkan sinyal atau gelombang yang akan ditangkap oleh micro controller komponen yang menjadi pusat penghubung dari sistem tersebut yang mana dari motor DC dihubungkan langsung ke *microcontroller*.
2. Kekurangan dari *miniature* lengan *excavator* ini yaitu tidak bisanya bergerak jalan maju mundur dan belok kiri kanan.
3. *Miniature* lengan *excavator* dapat melakukan pergerakan melakukan pergerakan *swing 360°* dan dapat mengangkat material pasir, tanah, kerikil, layaknya *excavator* sesungguhnya.
4. *Miniature* lengan *excavator* membutuhkan pemeriksaan dan perawatan secara berkala pada setiap komponen-komponennya agar selalu siap di gunakan.
5. Dengan mempertimbangkan beberapa ketentuan seperti efisiensi, kekuatan bahan/material, kemudahan proses pembuatannya dan konstruksi serta harga bahan yang ekonomis dan mudah didapatkan, maka material rangka yang digunakan dalam penyusunan bahan mekanik alat adalah Abs plastic.



5.2 Saran

1. Lakukan pemeriksaan terlebih dahulu pada alat miniature lengan excavator dan juga remote control sebelum digunakan .
2. Ketika melakukan pengujian atau pengoperasian alat miniature lengan excavator ini, lakukan secara tepat sesuai anjurannya.
3. Lakukan perawatan dan perbaikan komponen-komponen pada miniature lengan excavator sesuai pada waktunya.